

# طريقة تهجينية لقطع المستويات مع طريقة التفرعات في

## مسائل البرمجة الصحيحة

رسالة مقدمة

إلى

مجلس كلية علوم الحاسبات والرياضيات في جامعة الموصل

وهي جزء من متطلبات نيل شهادة الماجستير في علوم

الرياضيات

من قبل الطالب

نوّار نجم عبد الله فتوح

بإشراف

الأستاذ الدكتور عباس يونس البياتي

## شكر وثناء

بعد الحمد والشكر لله، يطيب لي بعد أن انتهيت من إعداد بحثي بأن أتقدم بجزيل  
الشكر ووافر امتناني إلى أستاذي الفاضل الدكتور عباس يونس البياتي الذي مدَّ لي يد العون  
لتخطي صعوبات البحث ومشاقه فقد كان له الأثر الحميد في إنجاز هذا البحث لما بذله من  
جهد في تقديم الرأي السديد والتوجيه القيم والمتابعة الصادقة وفقه الله في مسيرته العلمية  
والعملية.

ومن واجب الوفاء والعرفان أن أسجل شكري وثنائي إلى رئاسة قسم الرياضيات  
في كلية علوم الحاسبات والرياضيات في جامعة الموصل.

ولزاماً عليّ أن أعترف بفضل جميع أساتذتي في الدراسات الأولية والعليا في قسم  
الرياضيات لفضلهم الكبير في إنشاء معلوماتي وتطويرها وأشكر زملائي طلبة الدراسات  
العليا في القسم.

وأخيراً أرجو من الله عز وجل أن يجعل هذا البحث محققاً للهدف الذي أصبو  
إليه والنتيجة المرجوة من جرائه.

والله ولي التوفيق

نور نجم محب الله

## قائمة المحتويات

الصفحة	اسم الموضوع
1	الفصل الأول: مقدمة
2	[1-1] تمهيد
3	[1-2] مسألة البرمجة الخطية الصحيحة
6	[1-3] تعقيدات مسألة البرمجة الخطية الصحيحة
7	[1-4] بعض التطبيقات على مسألة البرمجة الخطية الصحيحة
8	[1-5] بعض الطرائق في حل مسألة البرمجة الخطية الصحيحة
8	[1-6] طريقة البرمجة الخطية المتراخية
9	[1-7] مسألة البرمجة اللاخطية الصحيحة
9	[1-8] مسألة البرمجة الداينماكية
10	[1-9] مسائل البرمجة الداينماكية ذات البعد الواحد لحل المسائل اللاخطية
10	[1-10] مسائل البرمجة الداينماكية متعددة الأبعاد لحل المسائل اللاخطية
11	[1-11] مثال
14	الفصل الثاني: طريقة التفرعات والعقد
15	[2-1] مقدمة
19	[2-2] خوارزمية طريقة التفرعات والعقد
22	[2-3] المخطط الانسيابي لطريقة التفرعات والعقد
23	[2-4] مثال
32	الفصل الثالث: طريقة قطع المستويات
33	[3-1] مقدمة
36	[3-2] خوارزمية طريقة قطع المستويات
38	[3-3] المخطط الانسيابي لطريقة قطع المستويات
39	[3-4] مثال
45	الفصل الرابع: طريقة القطع والتفرع (الجديدة)
46	[4-1] مقدمة
48	[4-2] خوارزمية أولى إلى طريقة القطع والتفرع المقترحة

51	[4-3] المخطط الانسيابي لطريقة القطع والتفرع المقترحة
52	[4-4] مثال
61	[4-5] خوارزمية ثنائية إلى طريقة القطع والتفرع المقترحة (طريقة القطع والتفرع والقطع)
65	[4-6] المخطط الانسيابي الى الطريقة الثانية في القطع والتفرع والقطع
66	[4-7] مثال
77	الفصل الخامس: النتائج العددية والاستنتاجات
78	[5-1] النتائج العددية
82	[5-2] الاستنتاجات
86	المصادر

قائمة المصطلحات

Basic variables	المتغيرات الأساسية
Binary Integer Programming Problem (BIPP)	مسألة البرمجة الصحيحة الثنائية
Branch and Bound method (B.B.)	طريقة التفرعات والعقد
Branching variable	المتغير المتفرع
Constraints set	مجموعة القيود
Cutting Planes method (C.P.)	طريقة قطع المستويات
Cut and Branch method (C.B.)	طريقة القطع والتفرع
Cut and Branch and Cut method (C.B.C.)	طريقة القطع والتفرع والقطع
Decision variables	متغيرات القرار
Dynamic Programming Problem (DPP)	مسألة البرمجة الدينامية
Feasible region	المنطقة الممكنة
Feasible solution	الحل الممكن
Infeasible solution	الحل غير الممكن
Integer Programming Problem (IPP)	مسألة البرمجة الصحيحة
Integer Linear Programming Problem (ILPP)	مسألة البرمجة الخطية الصحيحة
Integer Nonlinear Programming Problem (INLPP)	مسألة البرمجة اللاخطية الصحيحة
Linear Programming Relaxation	البرمجة الخطية المترخية

Linear Programming Problem (LPP)	مسألة البرمجة الخطية
Mathematical Programming Problem (MPP)	مسألة البرمجة الرياضية
Mixed Integer Programming Problem (MIPP)	مسألة البرمجة الصحيحة المختلطة
Objective function	دالة الهدف
Optimal solution	الحل الأمثل
Pure Integer Programming Problem (PIPP)	مسألة البرمجة الصحيحة المطلقة
Simplex method	طريقة سمبلكس
Tree search	شجرة البحث (الحل)

تتناول هذه الرسالة طريقة جديدة في حل مسائل البرمجة الخطية الصحيحة بالاعتماد على طرق سابقة في حل هذه المسائل منها طريقة التفرعات والعقد وطريقة قطع المستويات المعروفتين حيث تم في هذه الطريقة الجديدة ربط ما بين تلك الطريقتين وسميها بطريقة القطع والتفرع.

الأسباب التي أدت إلى الربط ما بين طريقة قطع المستويات وطريقة التفرعات والعقد هي للتغلب على المساوئ من كلا الطريقتين وخاصة عدد التكرارات الكبير والوقت المستغرق الكثير في الحل والحصول على نتائج تقع ما بين نتائج كل من تلك الطريقتين حيث أخذت طريقة القطع والتفرع الصفات الجيدة وجزء بسيط من الصفات السيئة من كلا الطريقتين.

تتناول هذه الرسالة أيضا حل أحد مسائل البرمجة الخطية الصحيحة بوساطة طريقة التفرعات والعقد وطريقة قطع المستويات والطريقة الجديدة كما قمنا بعمل برامج خاصة على الحاسبة لحل عشرة مسائل من البرمجة الخطية الصحيحة بهذه الطرق فحصلنا على نتائج جيدة ومرضية وبذلك أصبحت الطريقة الجديدة طريقة القطع والتفرع عملية جدا في حل مسائل البرمجة الخطية الصحيحة.

عملية الربط التي قمنا بها في هذه الرسالة فتحت مجالا جيدا وواسعا في حل مسائل البرمجة الخطية الصحيحة وإيجاد أفضل الحلول لها حيث قمنا بعملية الربط مرة أخرى ما بين الطريقة الجديدة (القطع والتفرع) وطريقة قطع المستويات فحصلنا على طريقة هجينة أخرى ذات نتائج وحلول جيدة جدا.

## [1-1] تمهيد:

مسألة البرمجة الصحيحة Integer Programming Problem هي إحدى أفرع البرمجة الرياضية (Mathematical Programming (MP) حيث أن البرمجة الرياضية تهتم في تحديد القيمة العظمى أو الصغرى لدالة تتكون من عدة متغيرات وتحقق عدداً من القيود (معادلات أو متراجحات عادة) والتي يمكن تمثيلها بالشكل:

$$\text{MP: max (min) } f(x); x \in S \subseteq R^n$$

حيث أن المجموعة  $S$  تسمى بمجموعة القيود (Constraints set) و  $f$  تسمى دالة الهدف (Objective function) وكل  $x \in S$  تسمى بالحل الممكن (Feasible solution) للبرمجة الرياضية. إذا كان هناك  $x^* \in S$  تحقق  $(f(x) < f(x^*) < \infty)$  للدالة العظمى و  $(-\infty < f(x^*) < f(x))$  للدالة الصغرى لكل  $x \in S$  فإن  $x^*$  تسمى بالحل الأمثل (Optimal solution) لمسألة البرمجة الرياضية.

مسألة البرمجة الخطية (Linear Programming Problem (LPP) هي حالة خاصة من البرمجة الرياضية مع الدالة  $f(x)$  تكون دالة خطية و  $S$  تكون مجموعة من المتغيرات  $x$  تحقق منظومة من المعادلات الخطية  $Ax = b$  و  $x \geq 0$ ، لذلك مسألة البرمجة الصحيحة هي مسألة البرمجة الرياضية بحيث  $S \subseteq Z^n \subseteq R^n$  وإن  $Z^n$  هي مجموعة من المتجهات الصحيحة ذات البعد  $n$  (أي أن كل متغيرات  $x$  مقصورة على أن تكون ذات قيم صحيحة). [7]

مسألة البرمجة الصحيحة Integer Programming Problem تكتب للاختصار (IPP) بدأت في 1958 من قبل العالم (Ralph E. Gomory) وهي مسألة أمثلية لتكبير أو لتصغير قيمة دالة مع متغيرات القرار (Decision variables) تحقق مجموعة من المتراجحات. [ 4 ]

يوجد هنالك نوعان أساسيان من مسألة البرمجة الصحيحة وهما:

1-مسألة البرمجة الخطية الصحيحة Integer Linear Programming Problem (ILPP)

2-مسألة البرمجة اللاخطية الصحيحة Integer Nonlinear Programming Problem (INLPP)

والفرق في ما بينهما هو خطية و لا خطية دالة الهدف.

[1-2] مسألة البرمجة الخطية الصحيحة Integer Linear Programming Problem (ILPP):

مسألة البرمجة الخطية الصحيحة هي مسألة البرمجة الخطية بحيث تكون جميع أو بعض متغيرات القرار مقيدة لتكون ذات قيمة صحيحة ، و هناك ثلاثة أنواع من مسألة البرمجة الخطية الصحيحة:

1-مسألة البرمجة الخطية الصحيحة المطلقة Pure Integer Programming Problem (PIPP)

وهي المسألة التي تكون فيها جميع متغيرات القرار ذات قيمة صحيحة.

2-مسألة البرمجة الخطية الصحيحة المختلطة Mixed Integer Programming  
Problem (MIPP)

وهي المسألة التي تكون فيها بعض متغيرات القرار ذات قيمة صحيحة و بعضها الآخر ذات قيمة غير صحيحة.

3-مسألة البرمجة الخطية الصحيحة الثنائية Binary Integer Programming  
Problem (BIPP)

وهي المسألة التي تكون فيها جميع متغيرات القرار ذات قيمة صفر أو واحد. [14]

في أكثر الأحيان يصادف عند حساب مسألة البرمجة الخطية تطلب فيها المتغيرات قيمة صحيحة مثال على ذلك: عندما يقرر أحد المصانع على عدد المعامل المراد إنشاؤها أو عندما تقرر شركة خطوط النقل الجوي على عدد الطائرات المراد شراؤها الجواب يجب أن يكون صحيحاً هكذا هي مسألة البرمجة الصحيحة.

بدقة أكثر (min,max) مسألة البرمجة الصحيحة هي مسألة (تكبير، تصغير) دالة خطية (دالة الهدف) تابعة لمتغيرات ذات قيمة صحيحة و تحقق منظومة من المعادلات (المتراجحات) الخطية، بشكل عام مسألة البرمجة الصحيحة هي أكثر صعوبة في الحل من مسألة البرمجة الخطية لأنه يمكننا حل مسألة البرمجة الصحيحة بحل متتابعة من مسائل البرمجة الخطية.

في مسألة البرمجة الصحيحة سوف نسمي أية قيمة صحيحة من المتغيرات التي تحقق منظومة من المتراجحات بالحل الممكن (Feasible solution) و يمكننا أن نسمي مجموعة الحلول الممكنة بالمنطقة الممكنة  $R$  (Feasible region  $R$ ) لمسألة البرمجة

الصحيحة، لذلك  $\max(\min)$  مسألة البرمجة الصحيحة هي مسألة إيجاد الحل الممكن حيث تكون دالة الهدف أكبر (أصغر) أو تساوي قيمة كل الحلول الممكنة الأخرى الموجودة، فيسمى ذلك الحل بالحل الأمثل (Optimal solution).

مسألة البرمجة الخطية الصحيحة تحل أولاً بتجاهل شروط المتغيرات بأخذ قيم صحيحة، ثم تحل المسألة على أنها مسألة برمجة خطية لإيجاد الحل الحقيقي الأمثل، بعد ذلك تستخدم خوارزميات مسألة البرمجة الصحيحة للتحرك من الحل الحقيقي باتجاه إيجاد الحل الممكنة الصحيحة أي الحلول التي تكون فيها كل المتغيرات صحيحة، خوارزميات البرمجة الصحيحة تحاول إيجاد الحل الممكن الصحيح وبعد ذلك تبحث لحل آخر أفضل (سوف نأتي باستعراض هذه الخوارزميات في الفصول القادمة) وهذا يؤدي إلى نشوء شجرة البحث (Tree search) والتي تكون فقط عندما يكون البحث عن الحل يكتمل والتي تساعدنا على معرفة ان الحل الممكن الأفضل الذي وجد هو الحل الأمثل الأعظم.

في إيجاد الطرائق (الخوارزميات) للحصول على الحلول الصحيحة نجد أن المسافة التي لدينا للتحرك من الحل الأمثل الخطي للوصول إلى الحلول الصحيحة قليلة والأكثر حذا هو ان مسألة البرمجة الصحيحة سوف تكون طريقة مناسبة لإيجاد أفضل و أحسن حل

ممكن. [4]

هناك العديد من الفوارق ما بين مسألة البرمجة الخطية الصحيحة ومسألة البرمجة

**الخطية:**

1-مسألة البرمجة الخطية الصحيحة هي أكثر قوة من مسألة البرمجة الخطية، في الحقيقة يمكن القول أن مسألة البرمجة الصحيحة هي مسألة البرمجة الخطية عند عدم وجود شروط صحيحة على المتغيرات.

2-مسائل البرمجة الخطية الصحيحة هي أكثر صعوبة من مسائل البرمجة الخطية لأنه كما قلنا تتطلب حل عدة مسائل برمجة خطية لحل مسألة برمجة صحيحة واحدة. [17]

**[1-3] تعقيدات مسألة البرمجة الخطية الصحيحة:**

1- قد يبدو ان مسائل البرمجة الصحيحة اكثر سهولة في الحل من مسائل البرمجة الخطية ظاهريا وليس ذلك مطرداً. على سبيل المثال،مسألة البرمجة الخطية عادة لها عدد غير منته من الحلول حتى لأصغر المناطق الممكنة بينما لمسائل البرمجة الصحيحة تكون منطقة الحل الممكن لها عدد منته محسوب من الحلول (مهما كان كبيراً).

2- إيجاد الحل الأمثل لمسائل البرمجة الصحيحة حيث يكون صعباً جداً.

3-عدد الحلول لمسألة البرمجة الصحيحة يزيد بشكل سريع جدا كلما قمنا بزيادة عدد المتغيرات ذات القيمة الصحيحة في المسألة.

4-التركيب لهذين العاملين (2 و3) يساعدنا على البحث في حلول جيدة و فعالة.

[1-4] بعض التطبيقات على مسألة البرمجة الخطية الصحيحة:

1-مسألة رأس المال *Capital budgeting problem*.

2-مسألة الشحنة الثابتة *Fixed charge problem*.

3-مسألة العمل المتتابع *Job sequencing problem*.

4-مسألة البائع المتجول *Traveling salesman problem*.

5-مسألة الحقيرة الظهرية *Knapsack problem*.

مسألة الحقيرة الظهرية تهتم في ملئ هذه الحقيرة بـ  $n$  من الأشياء، هذه الأشياء لها

أحجام  $v_i$  و أوزان  $w_i$  لكل  $i = 1, 2, \dots, n$ ، علما أن الوزن الكلي الممكن للحقيرة هو  $W$

، وهذه المسألة هي تعظيم حجم هذه الأشياء المراد خزنها والصيغة الرياضية لها هي:

$$\text{Max } z = \sum_{i=1}^n v_i x_i$$

$$\text{Subject to } \sum_{i=1}^n w_i x_i \leq W, \quad x_i \in \{0, 1\}, \quad \forall i$$

صيغة مسائل الحياة الحقيقية (Real life problems) على شكل مسألة برمجة

صحيحة و ثنائية تكون معروفة جدا، ذلك لسبب واحد انه مسألة البرمجة الصحيحة و

الثنائية تظهر بشكل حدسي بإمكانية تمثيلها بشكل بسيط، على أية حال بسبب تعقد إيجاد

الحل الأمثل لذلك علينا اللجوء إلى طرائق تقريبية أخرى كالحل بمسألة البرمجة الخطية قبل

تمثيل المسألة على شكل مسألة برمجة صحيحة أو ثنائية.

[1-5] بعض الطرائق في حل مسألة البرمجة الخطية الصحيحة:

1-طريقة البرمجة الخطية المتراخية LP relaxation.

2-طريقة التفرعات و العقد (B.B.) Branch and Bound method.

3-طريقة قطع المستويات (C.P.) Cutting Planes method.

ملاحظة: الطريقتان (التفرعات والعقد) و (قطع المستويات) سيتم شرحهما في الفصول القادمة.

[1-6] طريقة البرمجة الخطية المتراخية Linear Programming Relaxation

:(LP relaxation)

وهي طريقة تقاربية تتكون من تجاهل بعض او كل القيود الصحيحة و حل المسألة

على إنها مسألة برمجة خطية وبعد ذلك يتم قطع الجزء الحقيقي من الحلول غير الصحيحة

للحصول على حلول صحيحة.

إيجابيات الطريقة:

\*يتم الحصول على الحل لمسألة البرمجة الصحيحة بشكل سريع.

سلبيات الطريقة:

\*الحلول التي نحصل عليها ربما تكون غير موجبة وتبقى غير مثلى.

\*قيمة الحل الأمثل الذي نحصل عليه ربما يكون بعيداً عن الحل الأمثل لمسألة البرمجة

الصحيحة.

\*حتى إذا كانت الحلول المثلّي للمتغيرات ذات قيم صحيحة ربما تكون غير مغلقة للحل  
الأمثل الصحيح لمسألة البرمجة الصحيحة. [14]

[1-7] مسألة البرمجة اللاخطية الصحيحة Integer Nonlinear Programming

:Problem (INLPP)

النوع الثاني من مسألة البرمجة الصحيحة هو مسألة البرمجة اللاخطية الصحيحة التي تكون فيها دالة الهدف دالة غير خطية ، سوف ندرس هذا النوع و التقنيات المستخدمة في حله.

هنالك عدة تقنيات لحل مسألة البرمجة اللاخطية الصحيحة منها طريقة التفرعات و العقد و غيرها و لكن الطريقة الأكثر قوة و كفاءة هي مسألة البرمجة الدينامية Dynamic Programming Problem (DPP) .

[1-8] مسألة البرمجة الدينامية Dynamic Programming Problem (DPP)

مسألة البرمجة الدينامية هي مسألة تقريبية علمية لإيجاد الحل لبعض الأنواع من مسائل الأمثلية كمسألة البرمجة الصحيحة ،الذي نعني به إيجاد الحل الأفضل للدالة غير الخطية في مسألة البرمجة اللاخطية الصحيحة.

البرمجة الدينامية تعمل على حل نوعين من مسائل البرمجة اللاخطية الصحيحة:

1-مسائل ذات بعد واحد.

2-مسائل متعددة الأبعاد.

[1-9] مسائل البرمجة الدينامكية ذات البعد الواحد لحل المسائل اللاخطية:

لتكن لدينا المسألة الآتية:

$$\text{Max } z = \sum_j \Phi_j(x_j)$$

$$\text{Subject to } \sum_j h_j(x_j) \leq b, x_j \geq 0 \text{ integers } (j = 1, 2, \dots, n)$$

لحل هذه المسألة اعتبر:

$s = 1, 2, \dots, n, \lambda_s = 1, 2, \dots, b$ , when  $n$  is the number of the variables.

$$\lambda_s - h_s(\xi_s) = 0 \Rightarrow \lambda_s = h_s(\xi_s)$$

$$g_1(\lambda_1) = \text{Max } \Phi_1(x_1) \text{ for } s = 1$$

$$\xi_1 \quad 0 \leq x_1 \leq$$

$$g_s(\lambda_s) = \text{Max } [\Phi_s(x_s) + g_{s-1}(\lambda_s - h_s(x_s))], s = 2, \dots, n$$

$$\xi_s \quad 0 \leq x_s \leq$$

[1-10] مسائل البرمجة الدينامكية متعددة الأبعاد لحل المسائل اللاخطية:

لتكن لدينا المسألة الآتية:

$$\text{Max } z = \sum_j \Phi_j(x_j)$$

$$\text{Subject to } \sum_j h_{1j}(x_j) \leq b_1$$

$$\sum_j h_{2j}(x_j) \leq b_2, x_j \geq 0 \text{ integers } (j = 1, 2, \dots, n)$$

لحل هذه المسألة اعتبر:

$$s = 1, 2, \dots, n, \lambda_{1s} = 1, 2, \dots, b_1$$

$\lambda_{2s} = 1, 2, \dots, b_2$ , when  $n$  is the number of the variables.

$$\lambda_{1s} - h_{1s}(\xi_{1s}) = 0, \lambda_{2s} - h_{2s}(\xi_{2s}) = 0$$

$$\xi_s = \min(\xi_{1s}, \xi_{2s})$$

$$g_1(\lambda_{11}, \lambda_{21}) = \max [\Phi_1(x_1)] \text{ for } s = 1$$

$$0 \leq x_s \leq \xi_1$$

And for  $s = 2, 3, \dots, n$

$$g_s(\lambda_{1s}, \lambda_{2s}) = \max [\Phi_s(x_s) + g_{s-1}(\lambda_{1s} - h_{1s}(x_s), \lambda_{2s} - h_{2s}(x_s))]$$

$$0 \leq x_s \leq \xi_s$$

[1-11] مثال: حل مسألة البرمجة اللاخطية الصحيحة الآتية:

$$\text{Max } z = 3x_1^2 + 20x_2 + x_2^2 + x_3 + 2x_3^2$$

$$\text{Subject to } 2x_1 + 3x_2 + 4x_3 \leq 16$$

$$4x_1 + 2x_2 + 3x_3 \leq 18$$

$$x_1, x_2, x_3 \geq 0, \text{ integers}$$

الحل:

$$s=1,2,3, \quad \lambda_{1s}=1,2\dots 16, \quad \lambda_{2s}=1,2\dots 18$$

First at  $s=1$

$$\lambda_{11} - h_{11}(\xi_{11}) = 0 \Rightarrow \lambda_{11} - 2\xi_{11} = 0 \Rightarrow \xi_{11} = \lambda_{11} / 2$$

$$\lambda_{21} - h_{21}(\xi_{21}) = 0 \Rightarrow \lambda_{21} - 4\xi_{21} = 0 \Rightarrow \xi_{21} = \lambda_{21} / 4$$

$$\xi_1 = \min(\xi_{11}, \xi_{21}) = \min(\lambda_{11} / 2, \lambda_{21} / 4)$$

$$g_1(\lambda_{11}, \lambda_{21}) = \max_{0 \leq x_1 \leq \xi_1} [3x_1^2], \quad g_1(2,6) = \max_{0 \leq x_1 \leq 0} [3x_1^2] = \max[0,3] = 3$$

$$g_1(6,12) = \max_{0 \leq x_1 \leq 3} [3x_1^2] = \max[0,3,12,27] = 27$$

$$g_1(10,16) = \max_{0 \leq x_1 \leq 4} [3x_1^2] = \max[0,3,12,27,48] = 48 \dots\dots\dots g_1(16,18) = 48$$

الجدول (1-1):

$\lambda_{21} \backslash \lambda_{11}$	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
2	0	0	0	0	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
3	0	0	0	0	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
4	0	0	0	0	3	3	3	3	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12
5	0	0	0	0	3	3	3	3	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12	12
6	0	0	0	0	3	3	3	3	12	12	12	12	27	27	27	27	27	27	27
7	0	0	0	0	3	3	3	3	12	12	12	12	27	27	27	27	27	27	27
8	0	0	0	0	3	3	3	3	12	12	12	12	27	27	27	27	48	48	48
9	0	0	0	0	3	3	3	3	12	12	12	12	27	27	27	27	48	48	48
10	0	0	0	0	3	3	3	3	12	12	12	12	27	27	27	27	48	48	48
11	0	0	0	0	3	3	3	3	12	12	12	12	27	27	27	27	48	48	48
12	0	0	0	0	3	3	3	3	12	12	12	12	27	27	27	27	48	48	48
13	0	0	0	0	3	3	3	3	12	12	12	12	27	27	27	27	48	48	48
14	0	0	0	0	3	3	3	3	12	12	12	12	27	27	27	27	48	48	48
15	0	0	0	0	3	3	3	3	12	12	12	12	27	27	27	27	48	48	48
16	0	0	0	0	3	3	3	3	12	12	12	12	27	27	27	27	48	48	48

**Second at s =2**

$$\lambda_{12} - h_{12}(\xi_{12}) = 0 \Rightarrow \lambda_{12} - 3\xi_{12} = 0 \Rightarrow \xi_{12} = \lambda_{12} / 3$$

$$\lambda_{22} - h_{22}(\xi_{22}) = 0 \Rightarrow \lambda_{22} - 2\xi_{22} = 0 \Rightarrow \xi_{22} = \lambda_{22} / 2$$

$$\xi_2 = \min(\xi_{12}, \xi_{22}) = \min(\lambda_{12} / 3, \lambda_{22} / 2)$$

$$g_2(\lambda_{12}, \lambda_{22}) = \max_{0 \leq x_2 \leq \xi_2} [20x_2 + x_2^2 + g_1(\lambda_{12} - 3x_2, \lambda_{22} - 2x_2)]$$

$$g_2(6,4) = \max_{0 \leq x_2 \leq 2} [20x_2 + x_2^2 + g_1(6-3x_2, 4-2x_2)] = \max[0+g_1(6,4), 21+g_1(3,2), 44+g_1(0,0)] = 44$$

$$g_2(8,8) = \max_{0 \leq x_2 \leq 2} [20x_2 + x_2^2 + g_1(8-3x_2, 8-2x_2)] = \max[0+g_1(8,8), 21+g_1(5,6), 44+g_1(2,4)] = 47$$

$$g_2(10,7) = \max_{0 \leq x_2 \leq 3} [20x_2 + x_2^2 + g_1(10-3x_2, 7-2x_2)] = \max[0+g_1(10,7), 21+g_1(5,7), 44+g_1(4,3), 69+g_1(1,1)] = 69$$

$$g_2(12,8) = \max_{0 \leq x_2 \leq 4} [20x_2 + x_2^2 + g_1(12-3x_2, 8-2x_2)] = \max[0+g_1(12,8), 21+g_1(9,6), 44+g_1(6,4), 69+g_1(3,2), 96+g_1(0,0)] = 96$$

$$g_2(15,14) = \max_{0 \leq x_2 \leq 5} [20x_2 + x_2^2 + g_1(15-3x_2, 14-2x_2)] = \max[0+g_1(15,14), 21+g_1(12,12), 44+g_1(9,10), 69+g_1(6,8), 96+g_1(3,6), 125+g_1(0,4)] = 125$$

$$g_2(16,18) = \max_{0 \leq x_2 \leq 5} [20x_2 + x_2^2 + g_1(16-3x_2, 18-2x_2)] = \max[0+g_1(16,18), 21+g_1(13,16), 44+g_1(10,14), 69+g_1(7,11), 96+g_1(4,10), 125+g_1(1,8)] = 125$$

الجدول (1-2):

$\lambda_{22}$ \ $\lambda_{12}$	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
2	0	0	0	0	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3	3
3	0	0	21	21	21	21	21	21	21	21	21	21	21	21	21	21	21	21	21
4	0	0	21	21	21	21	21	21	21	21	21	21	21	21	21	21	21	21	21
5	0	0	21	21	21	21	24	24	24	24	24	24	24	24	24	24	24	24	24
6	0	0	21	21	44	44	44	44	44	44	44	44	44	44	44	44	44	44	44
7	0	0	21	21	44	44	44	44	44	44	44	44	44	44	44	44	44	44	44
8	0	0	21	21	44	44	44	44	47	47	47	47	47	47	47	47	48	48	48
9	0	0	21	21	44	44	69	69	69	69	69	69	69	69	69	69	69	69	69
10	0	0	21	21	44	44	69	69	69	69	69	69	69	69	69	69	69	69	69
11	0	0	21	21	44	44	69	69	69	69	72	72	72	72	72	72	72	72	72
12	0	0	21	21	44	44	69	69	96	96	96	96	96	96	96	96	96	96	96
13	0	0	21	21	44	44	69	69	96	96	96	96	96	96	96	96	96	96	96
14	0	0	21	21	44	44	69	69	96	96	96	96	99	99	99	99	99	99	99
15	0	0	21	21	44	44	69	69	96	96	125	125	125	125	125	125	125	125	125
16	0	0	21	21	44	44	69	69	96	96	125	125	125	125	125	125	125	125	125

**Third at s =3**

$$\lambda_{13} - h_{13}(\xi_{13}) = 0 \Rightarrow \lambda_{13} - 4 \xi_{13} = 0 \Rightarrow \xi_{13} = \lambda_{13} / 4$$

$$\lambda_{23} - h(\xi_{23}) = 0 \Rightarrow \lambda_{23} - 3\xi_{23} = 0 \Rightarrow \xi_{23} = \lambda_{23} / 3$$

$$\xi_3 = \min(\xi_{13}, \xi_{23}) = \min(\lambda_{13} / 4, \lambda_{23} / 3)$$

$$g_3(\lambda_{13}, \lambda_{23}) = \max_{0 \leq x_3 \leq \xi_3} [x_3 + 2x_3^2 + g_2(\lambda_{13} - 4x_3, \lambda_{23} - 3x_3)]$$

$$g_3(16, 18) = \max [x_3 + 2x_3^2 + g_2(16 - 4x_3, 18 - 3x_3)] =$$

$$\max[g_2(16, 18), 3 + g_2(12, 15), 10 + g_2(8, 12), 21 + g_2(4, 9),$$

$$0 \leq x_3 \leq 4$$

$$36 + g_2(0, 6)] = 125$$

الحل الأمثل للمسألة هو:  $x_1 = 0, x_2 = 5, x_3 = 0, Z = 125$

وللمزيد من المعلومات لحل مسائل البرمجة اللاخطية الصحيحة يمكن الرجوع إلى المصدر

[3]

## [2-1] مقدمة:

طريقة التفرعات و العقد (B.B.) Branch and Bound method هي تقنية عديدة منتظمة لحل مسائل البرمجة الصحيحة (IPP)، هذه الطريقة نشأت من قبل العالمين Land و Doig في عام 1960 و طورت بواسطة العالم Dakin في العام 1965، خوارزمية طريقة التفرعات و العقد على مدى تحسيناتها و توسعاتها تنتج مجموعة بناءة و مضمونة من الحلول لمسألة البرمجة الصحيحة. [13]

طريقة التفرعات و العقد تعتمد على ملاحظة حساب الحلول الصحيحة التي لها بنية شجرية و الهدف الرئيس في طريقة التفرعات و العقد هو لتجنب نمو شجرة الحل على قدر المستطاع لان الشجرة ستكون كبيرة في أية مسألة حقيقية ، طريقة التفرعات و العقد بدلا من ان تعمل على نمو الشجرة في مراحل (s tages) يكون فقط على العقد الأكثر ضمانا للحل في أية مرحلة حيث تقوم طريقة التفرعات و العقد على حساب العقد الأكثر ضمانا بتخمين قيد على احسن قيمة لدالة الهدف التي يمكن الحصول عليها من نمو العقد في المراحل الأخيرة .

تسمية طريقة التفرعات و العقد جاءت من (التفرع) الذي يحدث على العقد المختارة لنمو أكثر وتكوين العقد الجديدة (الأبناء) من هذه العقدة و(التقيد) الذي يحصل عند حساب القيد على أفضل قيمة تم الحصول عليها من نمو العقد. [ 2 ]

طريقة التفرعات و العقد هي طريقة تقاربية للبحث عن الحل الأمثل في جزء من شجرة البحث. بينما اشتقاق القيود على دالة الهدف يضمن عدم وجود حل أمثل على

الأجزاء المقطوعة من شجرة البحث. طريقة التفرعات و العقد مضمونة الحصول على القيمة العظمى (الصغرى) لدالة الهدف مع دقة مطلوبة بعد عدد من الخطوات. [5]

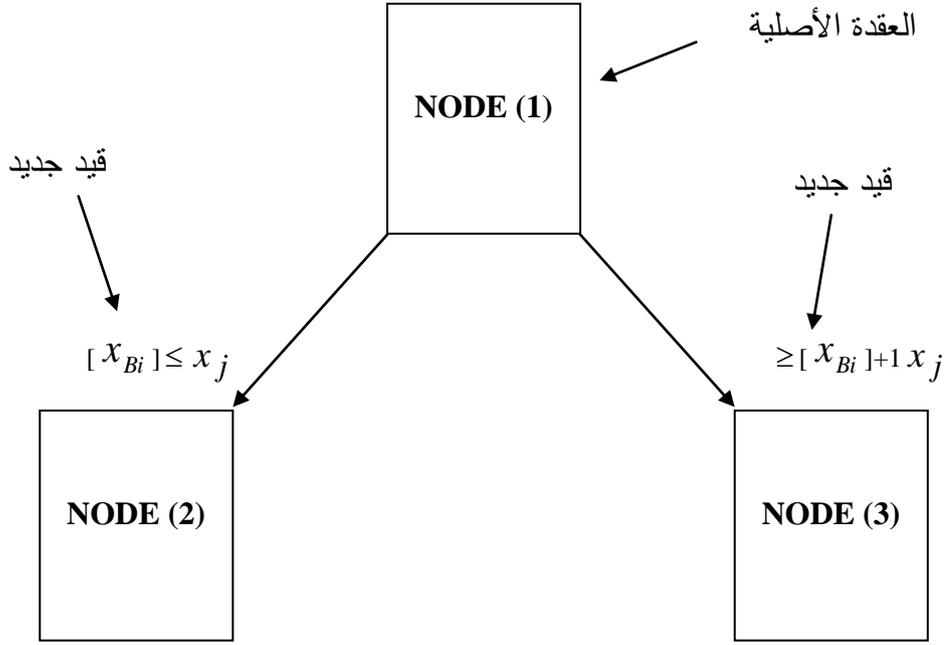
أفضل تمثيل لطريقة التفرعات و العقد بوساطة شجرة البحث المتألفة من (عقد) و (تفرعات) وهي تقنية بحيث تكون فيها العقد مستمرة التكوين بوساطة و ضع قيود عليا و سفلى جديدة على المتغيرات الصحيحة (التي يجب أن تكون قيمتها صحيحة) مؤدية إلى تطوير الشجرة (شجرة البحث).

خوارزمية طريقة التفرعات و العقد تبدأ بحل العقدة الأولى ( NODE 1 ) أي عقدة الحل الناتج من مسألة البرمجة الخطية أولاً ثم قيود جديدة تضاف إلى المتغير الصحيح المختار وليكن  $x$  والعقد الجديدة المتكونة تُحل و المتغير  $x$  يُعرف بالمتغير المتفرع (Branching variable).

طريقة التفرعات و العقد من أنجح الطرائق العلمية في حل أغلب مسائل البرمجة الصحيحة. مبدأ هذه الطريقة هو تجزئة المسألة المعطاة إلى عدد من المسائل الجزئية يسمى بالتفرع . القيد على دالة الهدف يوضع على كل المسائل الجزئية في التفرع.

الحل الصحيح الذي يكون الأفضل من القيد لجميع المجموعات الجزئية من المنطقة الجزئية هو الحل الأمثل الصحيح. طريقة التفرعات و العقد تبدأ بحل المسألة الخطية إذا كان الحل يحقق الشروط الصحيحة فالحل يتوقف و إلا يُختار المتغير الصحيح ذا القيمة الحقيقية و يضاف إليه قيد جديد يُوضع أعلى أو أسفل قيمته ، الشرط الجديد يضاف بعد ذلك إلى المسألة الأصلية و تُحل إذا وجد حل صحيح وعندئذ تتوقف عملية التفرع وإلا

نختار المتغير ذا القيمة الحقيقية ويجزأ ( يتفرع) إلى حين الحصول على الحل الأمثل كما موضح في الآتي:



حيث ان  $x_j$  هو المتغير المتفرع

$[x_{Bi}]$  هو الجزء الصحيح للمتغير  $x_j$

الشرطان  $[x_{Bi}] ≤ x_j$  و  $≥ [x_{Bi}]+1 x_j$  يضافان إلى العقدة الأولى ليكونان

عقدتين جديدتين NODE 2 و NODE 3 كل منهما مرشحتان لمزيد من التفرع إذا كان  
حلاهما غير صحيح و أمثل [16].

وليس هنالك طريقة واحدة هي الأمثل لكل مسألة، فطريقة التفرعات و العقد تتقدم

لتصبح الطريقة المثلى في حل مسائل البرمجة الخطية الصحيحة و يمكن تطبيقها على كل أنواعها المطلقة و المختلطة و الثنائية من مسائل البرمجة الصحيحة.

الخطوط العريضة لطريقة التفرعات و العقد هي كالآتي : نجد الحل الأمثل لمسألة البرمجة الخطية وليكن أحد المتغيرات الناتجة هو  $x_j = 2.5$  الآن واضح أن الحل الأمثل الصحيح هو إما  $x_j \leq 2$  أو  $x_j \geq 3$  وهذا يعطي كل الاحتمالات الممكنة للقيم الصحيحة للمتغير  $x_j$  ثم نحل كل مسألة على جهة من مسائل البرمجة الخطية مع القيود التي تضاف  $x_j \leq 2$  في حالة و  $x_j \geq 3$  في حالة أخرى إذا كان كل من هذه المسائل لها حل أمثل صحيح للمتغيرات الأساسية (Basic variables) فعند ذلك يكون الحل الأمثل الصحيح هو الأعظم (الأصغر) من بين هاتين القيمتين لدالة الهدف.

وعندما لا يكون لأحدى المسائل حل أمثل يحقق القيود الصحيحة تطلب الأمر عدداً أكبر من التكرارات وفي كل مرحلة من هذه التكرارات هنالك قيد أعلى وقيد أسفل لقيمة الحل الصحيح الأمثل.

وفي حالة عدم وجود حل ممكن لبعض التكرارات من المسألة فلا يحتاج التفرع إلى بحث أكثر للحل (وهذه إحدى الوسائل في طريقة التفرعات و العقد للتوقف عن تفرع العقد)

[1].

[2-2] خوارزمية طريقة التفرعات والعقد [8]:

لتكن مسألة البرمجة الصحيحة هي كالآتي:

$$\begin{aligned} & \text{Maximize } z=c^T x \\ & \text{Subject to } Ax=b \\ & \quad x \geq 0 \\ & \quad x_j, j \in I, \text{ integral} \end{aligned} \quad (2.1)$$

حيث أن  $A$  مصفوفة متكونة من  $m \times s$  و  $b$  من  $m \times 1$  و  $c$  من  $s \times 1$  و  $x$  من  $s \times 1$  متجهات.

### الخوارزمية:

الخطوة 1: (الحل الابتدائي) أبدأ بحل المسألة المعطاة في (2.1) على أنها مسألة البرمجة الخطية بطريقة سمبلكس (Simplex method) متجاهلاً بذلك الشروط (القيود) الصحيحة على المتغيرات. إذا كانت جميع المتغيرات  $x_j, j \in I$  لها قيم صحيحة، توقف، وإلا اذهب إلى الخطوة 2.

الخطوة 2: (تفرع المتغيرات المختارة) اختر من المتغيرات  $x_j, j \in I$  المتغير الذي ليس له قيمة صحيحة عند تلك العقدة، متغير واحد يستخدم لتكوين قيود التفرع، قاعدة بسيطة في ذلك الاختيار هي اختيار المتغير التي تكون قيمته لها أكبر جزء كسري. المتغيرات المختارة  $x_j$  يجب أن تكون متغيرات أساسية وإلا قيمتها ستكون صفراً.

افرض إن المتغير الأساسي المختار هو المتغير  $i$  من الجدول الأخير من حل مسألة البرمجة الخطية وتكون قيمته هي  $x_{Bi}$  ، حيث نستطيع كتابتها على الشكل التالي

حيث  $0 < f_i < 1$  و بما أن  $x_j$  يجب أن تكون لها قيم صحيحة ، عندئذ تحقق إما :

$$x_j \leq [x_{Bi}] \dots\dots\dots(2.2)$$

$$x_j \geq [x_{Bi}]+1 \dots\dots\dots(2.3) \quad \text{أو}$$

الخطوة 3:(صياغة العقد الجديدة) اعمل على تكوين مسألتين جديدتين من مسائل البرمجة الصحيحة متمثلتين بالعقد تحت الوصف في الخطوة 2.

المسألة الأولى متكونة من إضافة القيد ( 2.2 ) والمسألة الأخرى متكونة من إضافة القيد(2.3) ، حل كل من هاتين المسألتين على أنهما مسائل البرمجة الخطية مستخدما طريقة سيملكس.

الخطوة 4:(اختبار العقدة النهائية) كل من العقد المتكونة في الخطوة 3 ربما تكون عقدة نهائية لواحد من السببين الآتيين :

1-المسألة عند تلك العقدة ليس لها حل ممكن واذهب إلى الخطوة 5 .

2- قيم المتغيرات  $x_j, j \in I$  جميعها صحيحة، وبذلك قارن قيمة دالة الهدف عند تلك العقدة مع افضل قيمة توصلت إليها ، إذا كانت قيمة دالة الهدف عند العقدة الجديدة افضل فغير قيمة العقدة القديمة بهذه العقدة واذهب إلى الخطوة 5.

الخطوة 5: (اختيار العقدة)

1- إذا كانت بالضبط عقدة واحدة في الخطوة 4 منتهية ، استخدم العقدة غير المنتهية واذهب

إلى الخطوة 2.

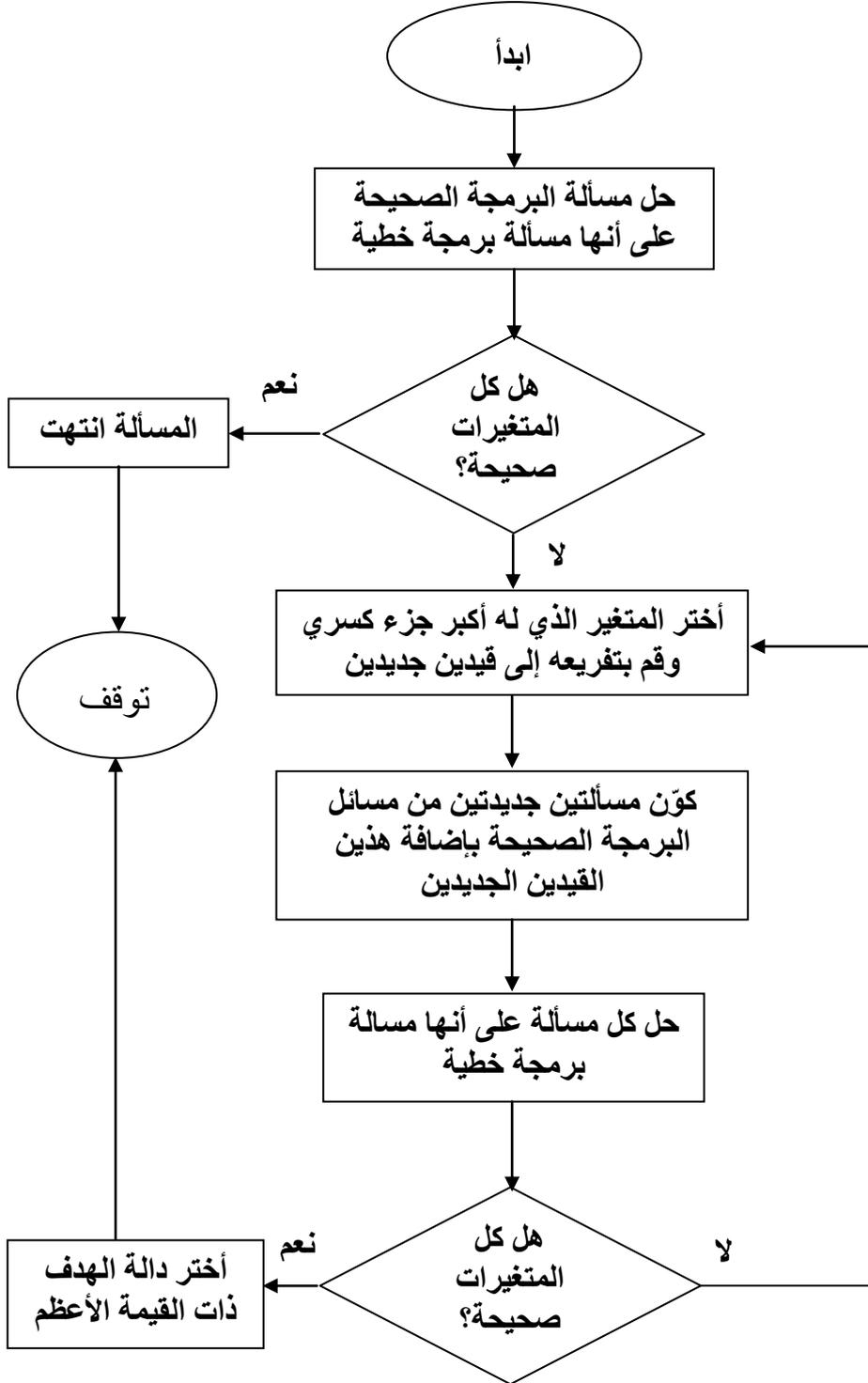
2- إذا كانت كل العقد في الخطوة 4 غير منتهية ، اختر العقدة الأكثر ضمانا للوصول إلى

الهدف ، وهي العقدة التي تكون عندها دالة الهدف اكبر ما يمكن ، اذهب إلى الخطوة 2.

الصفة السلبية الأساسية لهذه الخوارزمية تكمن في حل مسألة البرمجة الخطية كاملة

عند كل عقدة وهذا عند المسائل الكبيرة سيأخذ وقت كبير و عدد تكرارات اكبر [ 12 ] .

[2-3] المخطط الانسيابي لطريقة التفرعات و العقد:



[2-4] مثال: حل مسألة البرمجة الخطية الصحيحة المطلقة التالية بطريقة التفرعات

والعقد [8]:

$$\begin{aligned} \text{Maximize } z &= 3x_1 + 4x_2 \\ \text{Subject to } 2x_1 + x_2 &\leq 6 \\ 2x_1 + 3x_2 &\leq 9 \\ x_1 \geq 0, x_2 &\geq 0, \text{ integral} \end{aligned}$$

الحل:

نقوم أولاً بإضافة المتغيرات المنحلة  $x_3, x_4$  إلى المسألة أعلاه كالأتي

$2x_1 + x_2 + x_3 = 6$  و  $2x_1 + 3x_2 + x_4 = 9$  والحل على أنها مسألة البرمجة الخطية

متجاهلاً الشروط الصحيحة على المتغيرين  $x_1, x_2$  كما في الخطوة 1 والحصول على

الجدول الأخير من حل البرمجة الخطية الموضح في الجدول (1-2) ومن هذا الجدول

$$\cdot x_1 = \frac{9}{4}, x_2 = \frac{3}{2}, z = \frac{51}{4} \text{ (غير الصحيح)}$$

سوف نختار المتغير  $x_2$  على أنه المتغير المتفرع لأن له أكبر جزء كسري وهو

$$\frac{1}{2} \text{ وتكون القيود الجديدة } x_2 \geq 2, x_2 \leq 1 \text{ كما في } \underline{\text{الخطوة 2}}.$$

الجدول (1-2):

B.V.	$b_i$	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$
$x_1$	$\frac{9}{4}$	1	0	$\frac{3}{4}$	$-\frac{1}{4}$
$x_2$	$\frac{3}{2}$	0	1	$-\frac{1}{2}$	$\frac{1}{2}$
z	$\frac{51}{4}$	0	0	$\frac{1}{4}$	$\frac{5}{4}$

لتحقيق الخطوة 4 سوف نضيف كلاً من هذين القيدين إلى الجدول الأخير من الخطوة 1

الذي هو الجدول (2-1) عن طريق الخطوة 3 ، ونحصل على كل من الجدولين (2-2) و

(2-3) ، للجدول (2-2) نكتب  $x_2 = \frac{3}{2} + \frac{1}{2}x_3 - \frac{1}{2}x_4$  من السطر الثاني من الجدول

(2-1) ونضيف المتغير المنحل  $\delta_1$  فيكون القيد الجديد كالآتي:

$x_2 + \delta_1 = 1$  أو  $\frac{1}{2}x_3 - \frac{1}{2}x_4 + \delta_1 = 1 - \frac{3}{2} = -\frac{1}{2}$  و بالطريقة نفسها يصبح القيد

الجديد للجدول (2-3)  $-x_2 + \delta_1 = -2$  أو  $-\frac{1}{2}x_3 + \frac{1}{2}x_4 + \delta_1 = -2 + \frac{3}{2} = -\frac{1}{2}$

كالآتي:

الجدول (2-2):



B.V.	$b_i$	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$	$\delta_1$
$x_1$	$\frac{9}{4}$	1	0	$\frac{3}{4}$	$-\frac{1}{4}$	0
$x_2$	$\frac{3}{2}$	0	1	$-\frac{1}{2}$	$\frac{1}{2}$	0
z	$\frac{51}{4}$	0	0	$\frac{1}{4}$	$\frac{5}{4}$	0
$\delta_1$	$-\frac{1}{2}$	0	0	$\frac{1}{2}$	$-\frac{1}{2}$	1



الجدول (2-3):



B.V.	$b_i$	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$	$\delta_1$
$x_1$	$\frac{9}{4}$	1	0	$\frac{3}{4}$	$-\frac{1}{4}$	0
$x_2$	$\frac{3}{2}$	0	1	$-\frac{1}{2}$	$\frac{1}{2}$	0
z	$\frac{51}{4}$	0	0	$\frac{1}{4}$	$\frac{5}{4}$	0
$\delta_1$	$-\frac{1}{2}$	0	0	$-\frac{1}{2}$	$\frac{1}{2}$	1

الآن نستخدم طريقة سمبلكس على كل من هذين الجدولين (2-2) و(2-3) للحصول على

الجدولين الجديدين (2-4) و (2-5) على التوالي. في هذه المرحلة من الحل نحصل على

شجرة الحل (شجرة البحث) الموضحة في (الشكل 2-1) .

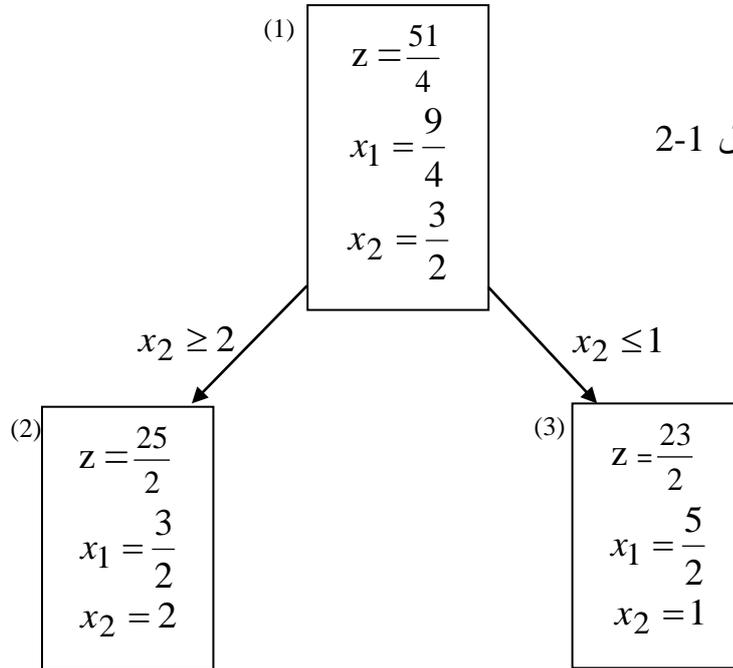
الجدول (2-4):

B.V.	$b_i$	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$	$\delta_1$
$x_1$	$\frac{5}{2}$	1	0	$\frac{1}{2}$	0	$-\frac{1}{2}$
$x_2$	1	0	1	0	0	1
z	$\frac{23}{2}$	0	0	$\frac{3}{2}$	0	$\frac{5}{2}$
$x_4$	1	0	0	-1	1	-2

الجدول (2-5):

B.V.	$b_i$	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$	$\delta_1$
$x_1$	$\frac{3}{2}$	1	0	0	$\frac{1}{2}$	$\frac{3}{2}$
$x_2$	2	0	1	0	0	-1
z	$\frac{25}{2}$	0	0	0	$\frac{3}{2}$	$\frac{1}{2}$
$x_3$	1	0	0	1	-1	-2

نلاحظ ان المتغير  $x_1$  ما زالت قيمته غير صحيحة و بذلك نستمر بالتفرع على هذا المتغير.



من الجدول (2-5) المتمثل بالعقدة (2) نستخرج القيدين الجديدين  $x_1 \geq 2, x_1 \leq 1$

لتكوين المسألتين الجديديتين ، و كالسابق سوف نكتب  $x_1 = \frac{3}{2} - \frac{1}{2}x_4 - \frac{3}{2}\delta_1$  من

السطر الأول من الجدول (2-5) و ثم إضافة المتغير المنحل  $\delta_2$  إلى واحد من هذه القيود

$x_1 \geq 2$  أو  $x_1 \leq 1$  ، لنختار هنا القيد  $x_1 \leq 1$  لنحصل على  $x_1 + \delta_2 = 1$  وعندما

$$x_1 = \frac{3}{2} - \frac{1}{2}x_4 - \frac{3}{2}\delta_1$$

من الجدول (2-5) سيكون لدينا

$$\frac{-1}{2}x_4 - \frac{3}{2}\delta_1 + \delta_2 = 1 - \frac{3}{2} = \frac{-1}{2}$$

وبإضافة هذه المعادلة إلى الجدول (2-5)

سنحصل على الجدول (2-6) و كالآتي:

الجدول (2-6):

B.V.	$b_i$	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$	$\delta_1$	$\delta_2$
$x_1$	$\frac{3}{2}$	1	0	0	$\frac{1}{2}$	$\frac{3}{2}$	0
$x_2$	2	0	1	0	0	-1	0
z	$\frac{25}{2}$	0	0	0	$\frac{3}{2}$	$\frac{1}{2}$	0
$x_3$	1	0	0	1	-1	-2	0
$\delta_2$	$\frac{-1}{2}$	0	0	0	$\frac{-1}{2}$	$\frac{-3}{2}$	1

وباستخدام طريقة سمبلكس على الجدول أعلاه فنحصل على:

الجدول (2-7):

B.V.	$b_i$	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$	$\delta_1$	$\delta_2$
$x_1$	1	1	0	0	0	0	1
$x_2$	$\frac{7}{3}$	0	1	0	$\frac{1}{3}$	0	$\frac{-2}{3}$
z	$\frac{37}{3}$	0	0	0	$\frac{4}{3}$	0	$\frac{1}{3}$
$x_3$	$\frac{5}{3}$	0	0	1	$\frac{-1}{3}$	0	$\frac{-4}{3}$
$\delta_1$	$\frac{1}{3}$	0	0	0	$\frac{1}{3}$	1	$\frac{-2}{3}$

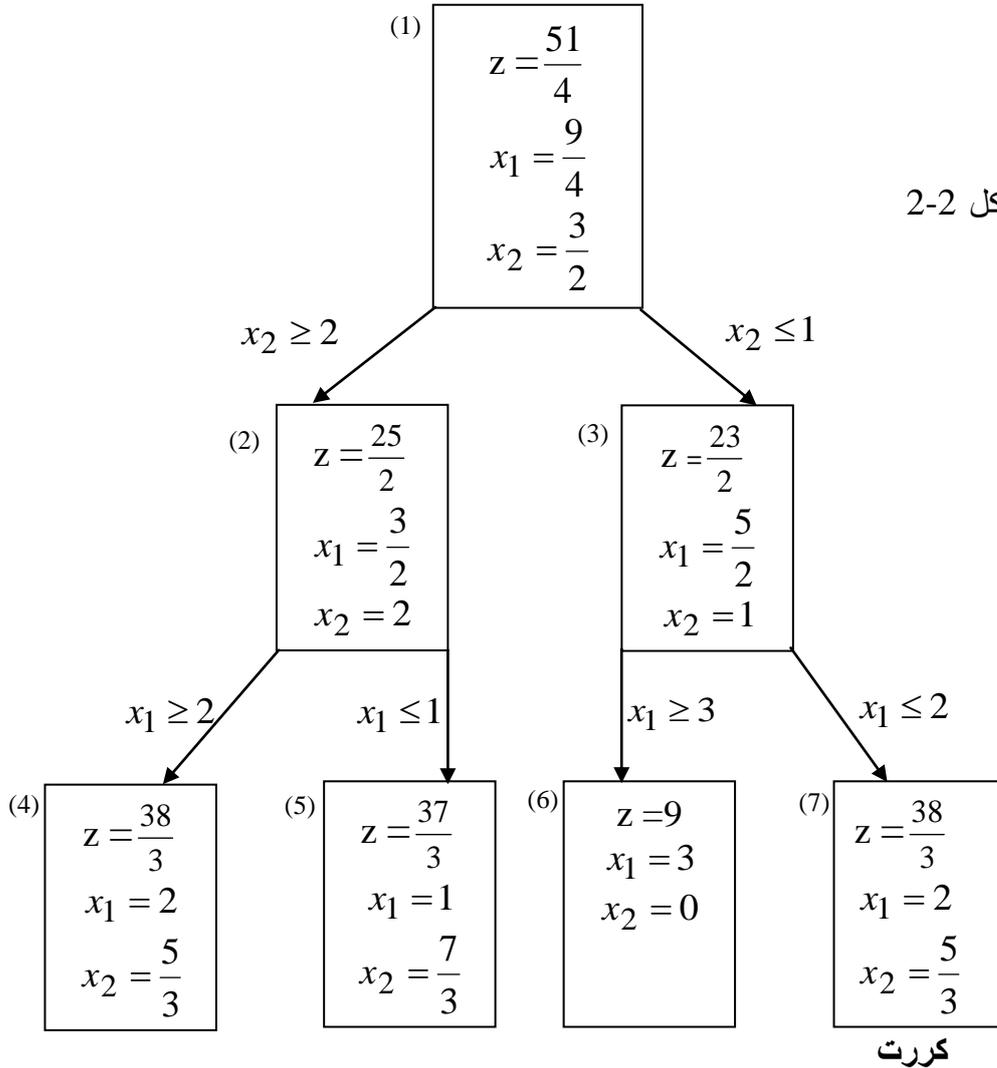
نلاحظ أن المتغير  $x_2$  ما زالت قيمته غير صحيحة و بذلك نستمر بالتفرع على هذا

المتغير.

وفي هذه المرحلة من الحل نلاحظ تطوراً في شجرة الحل كما في (الشكل 2 - 2) ،

الآن باستخدام الخطوة 2 على العقدة (5) سنضيف أحد القيدين الجديدين الناتجين من

المتغير  $x_2$  أما  $x_2 \geq 3$  أو  $x_2 \leq 2$  ودعنا هنا نختار القيد  $x_2 \geq 3$ .



من القيد  $x_2 \geq 3$  يتكون لدينا  $-x_2 + \delta_3 = -3$  وبما أن  $x_2 = \frac{7}{3} - \frac{1}{3}x_4 + \frac{2}{3}\delta_2$

من الجدول (2-7) وعندئذ يكون  $\frac{1}{3}x_4 - \frac{2}{3}\delta_2 + \delta_3 = -3 + \frac{7}{3} = -\frac{2}{3}$  وبإضافة هذه

المعادلة إلى الجدول (2-7) سوف نحصل على الجدول (2-8) :

الجدول (2-8):

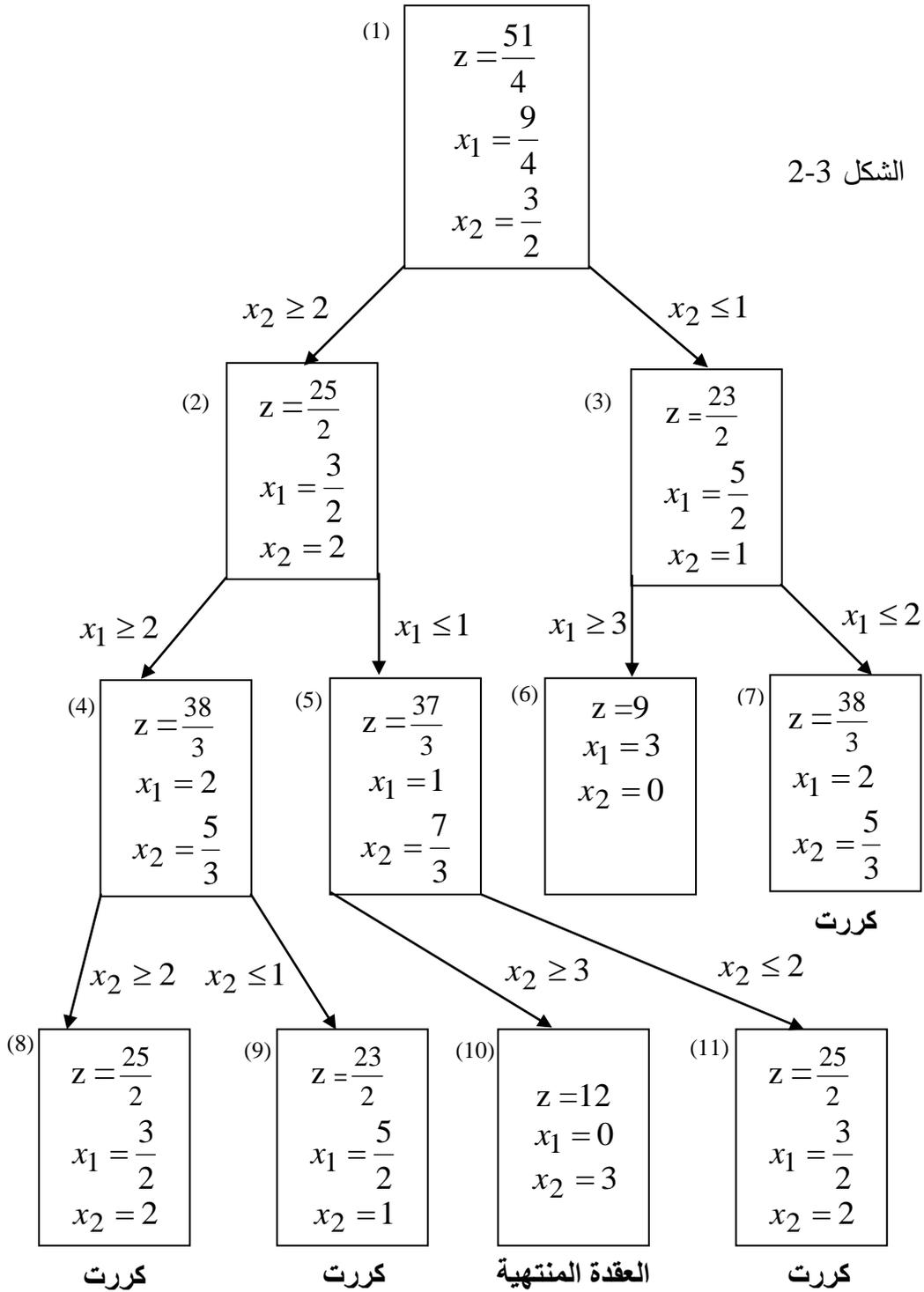
B.V.	$b_i$	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$	$\delta_1$	$\delta_2$	$\delta_3$
$x_1$	1	1	0	0	0	0	1	0
$x_2$	$\frac{7}{3}$	0	1	0	$\frac{1}{3}$	0	$-\frac{2}{3}$	0
z	$\frac{37}{3}$	0	0	0	$\frac{4}{3}$	0	$\frac{1}{3}$	0
$x_3$	$\frac{5}{3}$	0	0	1	$-\frac{1}{3}$	0	$-\frac{4}{3}$	0
$\delta_1$	$\frac{1}{3}$	0	0	0	$\frac{1}{3}$	1	$-\frac{2}{3}$	0
$\delta_3$	$-\frac{2}{3}$	0	0	0	$\frac{1}{3}$	0	$-\frac{2}{3}$	1

وباستخدام طريقة سمبلكس على الجدول أعلاه فنحصل على:

الجدول (2-9):

B.V.	$b_i$	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$	$\delta_1$	$\delta_2$	$\delta_3$
$x_1$	0	1	0	0	$\frac{1}{2}$	0	0	$\frac{3}{2}$
$x_2$	3	0	1	0	0	0	0	-1
z	12	0	0	0	$\frac{3}{2}$	0	0	$\frac{1}{2}$
$x_3$	3	0	0	1	-1	0	0	-2
$\delta_1$	1	0	0	0	0	1	0	-1
$\delta_2$	1	0	0	0	$-\frac{1}{2}$	0	1	$-\frac{3}{2}$

وفي هذه المرحلة تكون شجرة الحل كما موضحة في (الشكل 2-3) :



أخيرا من الجدول (2-9) حصلنا على الحل الأمثل لمسألتنا و الذي هو  
 ونلاحظ انه أفضل من الحل الذي في العقدة (6) لان الدالة  
 هي أعظم ما يمكن.

[3-2] خوارزمية طريقة قطع المستويات [8]:

لتكن مسألة البرمجة الصحيحة هي كالآتي:

$$\begin{aligned} & \text{Maximize } z=c^T x \\ & \text{Subject to } Ax=b \\ & \quad x \geq 0 \\ & \quad x_j, j \in I, \text{ integral} \end{aligned} \quad (3.1)$$

حيث أن  $A$  مصفوفة متكونة من  $m \times s$  و  $b$  من  $m \times 1$  و  $c$  من  $s \times 1$  و  $x$  من  $s \times 1$  متجهات.

### الخوارزمية:

الخطوة 1: (الحل الابتدائي) ابدأ بحل المسألة المعطاة في (3.1) على أنها مسألة البرمجة الخطية بطريقة سمبلكس (Simplex method) متجاهلاً بذلك الشروط (القيود) الصحيحة على المتغيرات. إذا كانت جميع المتغيرات  $x_j, j \in I$  لها قيم صحيحة، توقف، وإلا اذهب إلى الخطوة 2.

الخطوة 2: (اختيار القيد) اختر السطر من الجدول الأخير من حل مسألة البرمجة الخطية الذي يكون فيه المتغير الأساسي  $x_{Bi}$  ذا قيمة غير صحيحة  $b_i$  (استخدم السطر الذي تكون فيه قيمة ذلك المتغير لها أكبر جزء كسري ربما يساعد على تقليل عدد التكرارات والوقت المستغرق للتقارب) ومنه قم بتوليد قيد قطع المستويات.

الخطوة 3: (توليد قيد قطع المستويات) افرض أن السطر المختار هو السطر  $i$  ومعادلته

هي:

$$x_{Bi} + \sum_j a_{ij} x_j = b_i, \quad j \in I$$

فان

$$x_{Bi} + \sum_j ([a_{ij}] + f_{ij}) x_j = [b_i] + f_i$$

$$x_{Bi} + \sum_j [a_{ij}] x_j - [b_i] = f_i - \sum_j f_{ij} x_j \leq 0$$

$$f_i - \sum_j f_{ij} x_j + \delta = 0 \dots\dots\dots(3.2) \quad \text{القيد الجديد}$$

حيث  $f_{ij} = a_{ij} - [a_{ij}]$  هو الجزء الكسري لـ  $a_{ij}$  ،  $0 \leq f_{ij} < 1$  ،

$f_i = b_i - [b_i]$  هو الجزء الكسري لـ  $b_i$  ،  $0 \leq f_i < 1$  ،

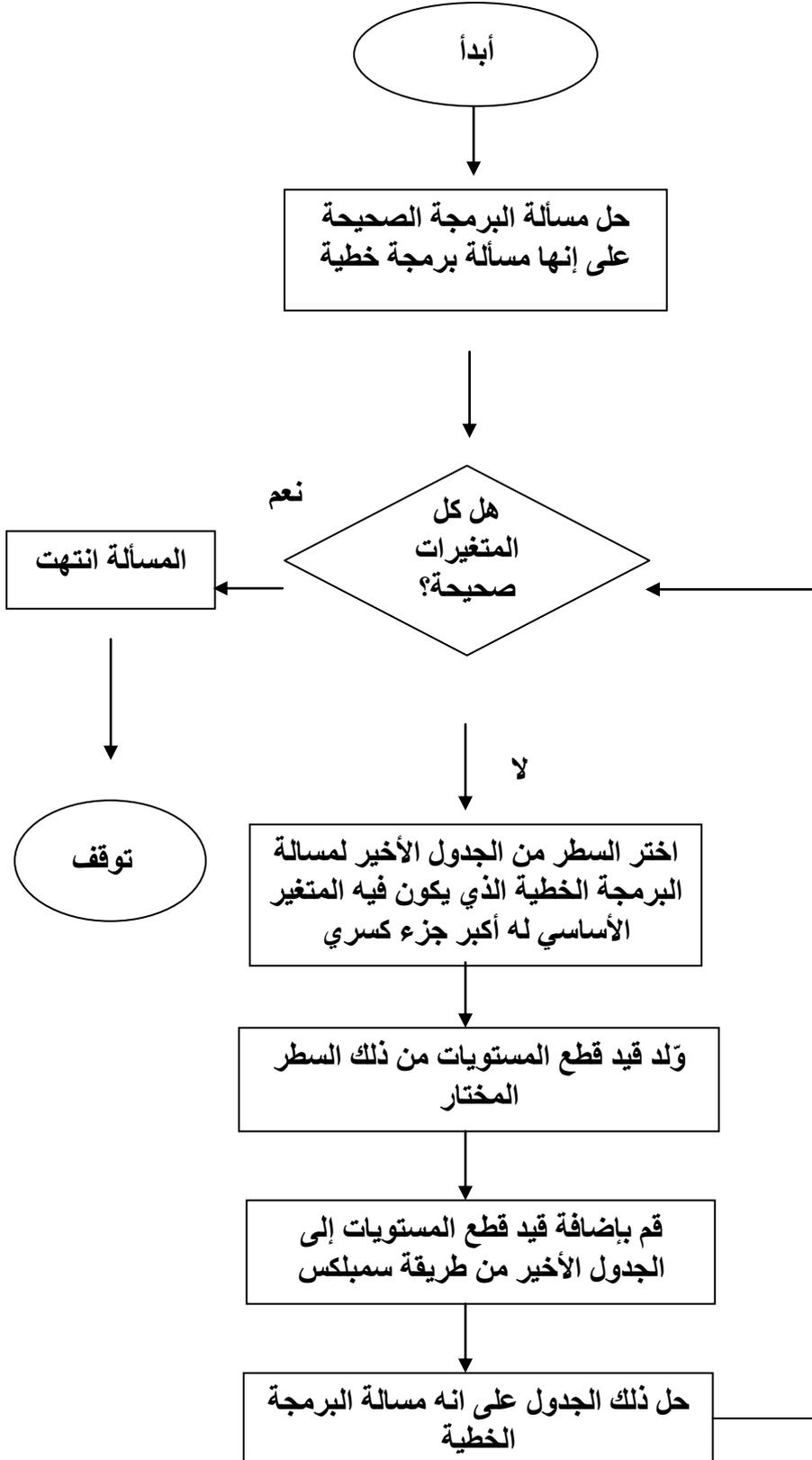
$\delta$  متغير منحل جديد ممكن و صحيح.

الخطوة 4: (إضافة القيد) قم بإضافة القيد (3.2) للجدول الأخير من حل طريقة سمبلكس

وقم بالحل على أنها مسألة البرمجة الخطية ، إذا كانت جميع المتغيرات  $x_j, j \in I$  ، صحيحة

فالمسألة انتهت ، وإلا اذهب إلى الخطوة 2 .

[3-3] المخطط الانسيابي لطريقة قطع المستويات:



## [3-1] مقدمة:

طريقة قطع المستويات (C.P.) Cutting Planes method هي طريقة فريدة من نوعها ، و هي الطريقة التقاربية الثانية لحل مسائل البرمجة الصحيحة والتي نشرت في عام 1958 عن طريق العالم Ralph E. Gomory و قد سميت على اسمه Gomory's Cutting Planes method .

الفكرة الأساسية لطريقة قطع المستويات هي إضافة قيد (قاطع) للمسألة مرة تلو الأخرى إلى أن تتكون مسألة البرمجة الخطية مع الحل الأمثل مع القيم الصحيحة. لهذا القيد خاصتان أساسيتان : الأولى ، الحل الأمثل غير الصحيح لمسألة البرمجة الخطية لن يحقق هذا القيد ، الثانية ، كل الحلول الممكنة الصحيحة للمسألة الأصلية سوف تحقق هذا القيد الجديد. [13]

تقنية قطع المستويات تتضمن دورة من تكرار خطوتين إلى حين الحصول على الحل الأمثل لمسألة البرمجة الخطية الصحيحة وهاتان الخطوتان هما :

1- حل بمساعدة البرمجة الخطية.

2- رتب منطقة الحل الممكن للمسألة غير الصحيحة و ارجع إلى الخطوة 1.

طريقة قطع المستويات لها عدد من النقاط الجيدة مع احتمالية كبيرة كون هذه الخوارزمية التي تستخدم التقنية تتقارب إلى الحل من خلال قطوع إذا كانت هذه القطوع متجهة بتقارب إلى الحل الأمثل في وقت معقول بالنسبة إلى وقت تقارب طريقة التفرعات والعقد، ومن جهة أخرى إذا كانت هذه القطوع غير متقاربة إلى الحل

الأمثل بسرعة سيكون من المحتمل جدا اخذ عدد كبير من هذه القطوع للحصول على التقارب. [11]

طريقة قطع المستويات تعيد صفة التقيد على المتغيرات الحقيقية كما في طريقة التفرعات و العقد ، نكوّن سلسلة من القيود (القطوع) و إضافتها الى المسألة و إعادة حلها ، وإذا كانت هناك دقة في تكوين القيود سوف لن نخسر أي حل ممكن ، وسنرى أخيرا ان حل مسألة البرمجة الخطية صحيح و أمثل لمسألة البرمجة الصحيحة الأصلية. عند العمل مع قطع المستويات ، سوف نضيف قيودا واحدا أو أكثر في كل تكرار و كل من هذه القيود لها الصفات الآتية:

- 1- يكون حل مسألة البرمجة الخطية غير ممكن عند هذا القيد.
- 2- لا يوجد حل صحيح ممكن عند القيود الأصلية ويكون غير ممكن بوساطة القيد الجديد. القيد الجديد ينقل بعض الحلول غير الصحيحة من منطقة الحل ولا ينقل الحلول الصحيحة و بعد إضافته تحل المسألة على أنها مسألة البرمجة الخطية ، وتستمر العملية الى حين الحصول على الحل الصحيح وهذا الحل يجب ان يكون امثل لمسألة البرمجة الصحيحة الأصلية.

التقارب النهائي للطريقة يعتمد على نوعية القطوع المضافة عند كل تكرار ، هنالك عدة طرائق ليس لكلها تقارب منته مضمون ، ففي حالة تحديد القيد الذي له الصفات السابقة يكون الاعتماد على نوعية المسألة المراد حلها.

طريقة قطع المستويات يمكن تطبيقها على مسائل البرمجة الصحيحة سواء كانت مطلقة

أم مختلطة. [10]

الخطوط العريضة لطريقة قطع المستويات:

الفكرة الأساسية لطريقة قطع المستويات بسيطة لمسألة البرمجة الصحيحة المعطاة مسألة البرمجة الخطية هي بالضبط مسألة البرمجة الصحيحة ولكن بدون الشروط على المتغيرات والتي تكون صحيحة الحل . إذا كان الحل متكوناً من قيم صحيحة فقط فسيكون الحل الأمثل لمسألة البرمجة الصحيحة وإلا يزداد قيد جديد لمسألة البرمجة الصحيحة . هذا القيد الجديد يضاف بحيث ان كل الحلول الصحيحة للقيد القديم تحقق القيد الجديد ويبقى الحل الأمثل غير الصحيح لا يحقق هذا القيد . في الحل الهندسي القيد الجديد المضاف لمسألة البرمجة الخطية سوف (يقطع) الحل غير الصحيح فقط وليس النقاط الصحيحة التي من الممكن أن تكون حلول ممكنة لمسألة البرمجة الصحيحة . نظرية (القطع) للحل غير الصحيح بإضافة قيد واحد كل مرة وتكرر إلى حين الحصول على الحل الأمثل المتكون من القيم الصحيحة.

خوارزمية طريقة قطع المستويات فعالة في حل مسائل البرمجة الصحيحة. ولكن تأخذ وقتاً طويلاً في الحل وتكون بطيئة و لهذه الأسباب تكون طريقة قطع المستويات تقنية ليست معروفة كطريقة التفرعات و العقد في حل مسائل البرمجة الخطية الصحيحة. [15]

[3-4] مثال: حل مسألة البرمجة الخطية الصحيحة المطلقة الآتية بطريقة قطع المستويات [8]:

$$\begin{aligned} \text{Maximize } z &= 3x_1 + 4x_2 \\ \text{Subject to } 2x_1 + x_2 &\leq 6 \text{ المستقيم 1} \\ 2x_1 + 3x_2 &\leq 9 \text{ المستقيم 2} \\ x_1 \geq 0, x_2 &\geq 0, \text{ integral} \end{aligned}$$

الحل:

نقوم أولاً بإضافة المتغيرات المنحلة  $x_3, x_4$  إلى المسألة أعلاه كالتالي :  
 $2x_1 + x_2 + x_3 = 6$  و  $2x_1 + 3x_2 + x_4 = 9$  والحل على أنها مسألة البرمجة الخطية متجاهلاً الشروط الصحيحة على المتغيرين  $x_1, x_2$  كما في الخطوة 1 والحصول على الجدول الأخير من حل البرمجة الخطية الموضح في الجدول (1-3) ومن هذا الجدول

$$\cdot x_1 = \frac{9}{4}, x_2 = \frac{3}{2}, z = \frac{51}{4} \text{ (غير الصحيح)}$$

سوف نختار السطر الثاني من الجدول أدناه لتكوين قيد قطع المستويات و بما أن

المتغير الأساسي  $x_2$  له أكبر جزء كسري والذي هو  $\frac{1}{2}$  لذلك سيكون القاطع المتولد من

هذا السطر هو افضل الكل.

الجدول (1-3):

B.V.	$b_i$	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$
$x_1$	$\frac{9}{4}$	1	0	$\frac{3}{4}$	$-\frac{1}{4}$
$x_2$	$\frac{3}{2}$	0	1	$-\frac{1}{2}$	$\frac{1}{2}$
z	$\frac{51}{4}$	0	0	$\frac{1}{4}$	$\frac{5}{4}$

نستطيع أن نحصل على قيود قطع مستويات أخرى من السطر الأول و الثالث ولكن ربما لا تؤدي هذه القيود إلى الحل الأمثل أو ربما تأخذ المسألة عدداً أكبر من التكرارات والوقت للوصول إلى الحل النهائي.

الآن سوف نطبق الخطوة 3 للخوارزمية على السطر الثاني من الجدول (3-1) كالآتي:

$$x_2 - \frac{1}{2}x_3 + \frac{1}{2}x_4 = \frac{3}{2}$$

$$x_2 + \left(-\frac{2}{2} + \frac{1}{2}\right)x_3 + \frac{1}{2}x_4 = \frac{2}{2} + \frac{1}{2}$$

$$x_2 - x_3 - 1 = \frac{1}{2} - \frac{1}{2}x_3 - \frac{1}{2}x_4$$

وسوف تكون بالشكل :

$$\frac{1}{2} - \frac{1}{2}x_3 - \frac{1}{2}x_4 \quad (\text{قيود للقاطع}) \dots\dots\dots$$

$$\frac{-1}{2}x_3 - \frac{1}{2}x_4 + \delta_1 = \frac{-1}{2} \dots\dots\dots(3.1)$$

وفي الطريقة نفسها يمكن الحصول على القواطع من السطر الأول و الثالث من الجدول نفسه:

$$\frac{1}{4} - \frac{3}{4}x_3 - \frac{3}{4}x_4 \leq 0 \dots\dots\dots (\text{قيود القاطع 2})$$

$$\frac{1}{4} - \frac{3}{4}x_3 - \frac{3}{4}x_4 \leq 0 \dots\dots\dots (\text{قيود القاطع 3})$$

على التوالي

ومن أي واحد من هذين الاثنين نحصل على:

$$\frac{-3}{4}x_3 - \frac{3}{4}x_4 + \delta_1 = \frac{-1}{4} \dots\dots\dots(3.2)$$

ملاحظة: نرى ان (قيد القاطع 2) و (قيد القاطع 3) متساويان ولهذا يمكننا اخذ أي واحد منهم. لقد علمنا من البداية ان (قيد القاطع 1) هو افضل من (قيد القاطع 2) أو (قيد القاطع 3) ويمكننا برهان ذلك بطريقة أخرى:

من بداية الحل بعد إضافة المتغيرات المنحلة  $x_3, x_4$  على القيود الأصلية للمسألة

يمكننا الحصول على:

$$x_3 = 6 - 2x_1 - x_2 \dots\dots\dots(3.3)$$

$$x_4 = 9 - 2x_1 - 3x_2 \dots\dots\dots(3.4)$$

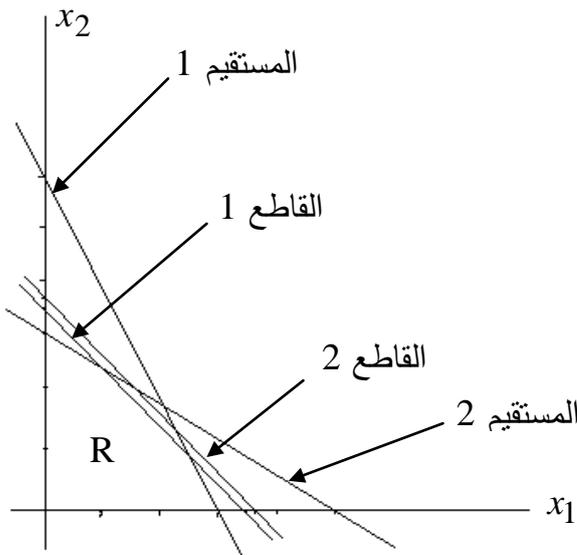
الآن بتعويض (3.3) و (3.4) في (قيد القاطع 1) و (قيد القاطع 2) على التوالي

سوف نحصل على:

$$2x_1 + 2x_2 \leq 17 \text{ (القاطع 1)} \dots\dots\dots$$

$$3x_1 + 3x_2 \leq 21 \text{ (القاطع 2)} \dots\dots\dots$$

ويرسم (القاطع 1) و (القاطع 2) :



الشكل 3-1

من الشكل (3-1) نلاحظ ان (القاطع 1) يقطع منطقة الحل الممكن R اكثر من (القاطع 2) وهذا يبرهن أن (القاطع 1) هو أكفاً من (القاطع 2).

الآن بتطبيق الخطوة 4 بإضافة المعادلة (3.1) إلى الجدول (3-1) كالاتي:

الجدول (3-2):

B.V.	$b_i$	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$	$\delta_1$
$x_1$	$\frac{9}{4}$	1	0	$\frac{3}{4}$	$-\frac{1}{4}$	0
$x_2$	$\frac{3}{2}$	0	1	$-\frac{1}{2}$	$\frac{1}{2}$	0
z	$\frac{51}{4}$	0	0	$\frac{1}{4}$	$\frac{5}{4}$	0
$\delta_1$	$-\frac{1}{2}$	0	0	$-\frac{1}{2}$	$-\frac{1}{2}$	1

وباستخدام طريقة سيمبلكس على الجدول أعلاه فنحصل على:

الجدول (3-3):

B.V.	$b_i$	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$	$\delta_1$
$x_1$	$\frac{3}{2}$	1	0	0	-1	$\frac{3}{2}$
$x_2$	2	0	1	0	1	-1
z	$\frac{25}{2}$	0	0	0	1	$\frac{1}{2}$
$x_3$	1	0	0	1	1	-2

من الجدول (3-3) نرى أن المتغير  $x_1$  مازالت قيمته غير صحيحة وعليه نعود إلى

الخطوة 2 للحصول على قيد قطع مستويات جديد من السطر الأول من هذا الجدول كالآتي:

$$x_1 - x_4 + \frac{3}{2}\delta_1 = \frac{3}{2}$$

$$x_1 - x_4 + \left(\frac{2}{2} + \frac{1}{2}\right)\delta_1 = \frac{3}{2} = \frac{2}{2} + \frac{1}{2}$$

$$x_1 - x_4 + \delta_1 - 1 = \frac{1}{2} - \frac{1}{2}\delta_1 \leq 0$$

$$\frac{1}{2} - \frac{1}{2}\delta_1 + \delta_2 = 0 \longrightarrow \frac{-1}{2}\delta_1 + \delta_2 = \frac{-1}{2} \dots\dots\dots(3.5)$$

بوساطة الخطوة 4 سوف نقوم بإضافة المعادلة (3.5) إلى الجدول (3-3) كالآتي:

الجدول (3-4):

B.V.	$b_i$	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$	$\delta_1$	$\delta_2$
$x_1$	$\frac{3}{2}$	1	0	0	-1	$\frac{3}{2}$	0
$x_2$	2	0	1	0	1	-1	0
z	$\frac{25}{2}$	0	0	0	1	$\frac{1}{2}$	0
$x_3$	1	0	0	1	1	-2	0
$\delta_2$	$\frac{-1}{2}$	0	0	0	0	$\frac{-1}{2}$	1

وباستخدام طريقة سيمبلكس على الجدول أعلاه فنحصل على:

الجدول (3-5):

B.V.	$b_i$	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$	$\delta_1$	$\delta_2$
$x_1$	0	1	0	0	-1	0	3
$x_2$	3	0	1	0	1	0	-2
$z$	12	0	0	0	1	0	1
$x_3$	3	0	0	1	1	0	-4
$\delta_1$	1	0	0	0	0	1	-2

من الجدول (3-5) نحصل على الحل الأمثل لمسألة البرمجة الصحيحة والذي

هو:  $x_1 = 0, x_2 = 3, z = 12$

## [4-1] مقدمة:

طريقة القطع و التفرع (C.B.) Cut and Branch method هي تقنية ناجحة جدا في حل مجموعة واسعة من مسائل البرمجة الصحيحة وهي توفر ضمانية الوصول إلى الحل الأمثل. وسوف نقوم بتوضيح كيفية أداء هذه التقنية.

مساحة خوارزمية طريقة القطع والتفرع مستمرة التطور وهي واعدة بان تكون ذات أهمية أكبر مع استغلال سرعة الحاسوب.

عدد كبير من مسائل البرمجة الخطية الصحيحة يمكن حلها بوساطة طريقة القطع و التفرع و التي تكون خوارزمية متكونة بالضبط من (التركيب ما بين طريقة قطع المستويات و طريقة التفرعات و العقد) و هي تعمل كسابقتها في حل سلسلة (متتابعة) من مسائل البرمجة الخطية للحصول على حل مسألة البرمجة الصحيحة.

طريقة قطع المستويات التي تم توضيحها في الفصل السابق لا تظهر طريقة قوية مؤدية إلى تقارب بطيء وربما لا تؤدي إلى الحل الأمثل كما في طريقة التفرعات و العقد التي تكون اكثر سرعة و ضمانة للوصول إلى الحل الأمثل لذلك حاولنا جعل طريقة قطع المستويات أفضل من السابق بوساطة طريقة التفرعات و العقد و التي أسميناها بطريقة القطع و التفرع.

وأصبح من غير الممكن أن نحل بصورة فعالة جدا مسائل البرمجة الصحيحة مستخدما فقط طريقة قطع المستويات لذلك يكون من الضروري أن نستخدم التفرع مؤديا إلى طريقة القطع و التفرع.

لطريقة القطع و التفرع عدة نقاط إيجابية والتي من أهمها تقليل عدد العقد في طريقة التفرعات و العقد(و الذي يقلل من حجم الذاكرة المطلوبة) فضلا عن تقليل الوقت المستغرق في الحل بطريقة قطع المستويات. لذلك فهي تساعد على إيجاد الحل بصورة سريعة والذي يكون مهماً في بعض التطبيقات.

[4-2] خوارزمية أولى إلى طريقة القطع و التفرع المقترحة:

لتكن مسألة البرمجة الصحيحة هي كالآتي:

$$\begin{aligned} & \text{Maximize } z=c^T x \\ & \text{Subject to } Ax=b \\ & \quad x \geq 0 \\ & \quad x_j, j \in I, \text{ integral} \end{aligned} \quad (4.1)$$

حيث ان A مصفوفة متكونة من  $m \times s$  و b من  $m \times 1$  و c من  $s \times 1$  و x من  $s \times 1$  متجهات.

### الخوارزمية:

الخطوة 1: (الحل الابتدائي) ابدأ بحل المسألة المعطاة في (4.1) على انها مسألة البرمجة الخطية بطريقة سمبلكس (Simplex method) متجاهلا بذلك الشروط (القيود) الصحيحة على المتغيرات. إذا كانت جميع المتغيرات  $x_j, j \in I$  لها قيم صحيحة، توقف ، وإلا اذهب إلى الخطوة 2.

الخطوة 2: (اختيار القيد) اختر السطر من الجدول الأخير من حل مسألة البرمجة الخطية الذي يكون فيه المتغير الأساسي  $x_{Bi}$  ذا قيمة غير صحيحة  $b_i$  ( استخدم السطر الذي تكون فيه قيمة ذلك المتغير لها أكبر جزء كسري ربما يساعد على تقليل عدد التكرارات والوقت المستغرق للتقارب) ومنه قم بتوليد قيد قطع المستويات.

الخطوة 3: (توليد قيد قطع المستويات) افرض أن السطر المختار هو السطر  $i$  ومعادلته

هي:

$$x_{Bi} + \sum_j a_{ij} x_j = b_i, \quad j \in I \quad \text{فان}$$

$$x_{Bi} + \sum_j ([a_{ij}] + f_{ij}) x_j = [b_i] + f_i$$

$$x_{Bi} + \sum_j [a_{ij}] x_j - [b_i] = f_i - \sum_j f_{ij} x_j \leq 0$$

$$f_i - \sum_j f_{ij} x_j + \delta = 0 \dots\dots\dots \text{القيد الجديد} \dots\dots\dots (4.2)$$

حيث  $f_{ij} = a_{ij} - [a_{ij}]$  هو الجزء الكسري لـ  $a_{ij}$  ،  $0 \leq f_{ij} < 1$  ،

$f_i = b_i - [b_i]$  هو الجزء الكسري لـ  $b_i$  ،  $0 \leq f_i < 1$  ،

$\delta$  متغير منحل جديد ممكن و صحيح.

الخطوة 4: (إضافة القيد) قم بإضافة القيد (4.2) إلى الجدول الأخير من حل طريقة

سمبلكس لمسألة البرمجة الخطية وحلها على أنها مسألة البرمجة الخطية ، إذا كانت:

1- كل المتغيرات  $x_j, j \in I$  ذات قيم صحيحة ممكنة فان المسألة انتهت. وإلا اذهب إلى

2 .

2- كل المتغيرات  $x_j, j \in I$  ذات قيم غير صحيحة فاذهب إلى الخطوة 2. وإلا اذهب

إلى 3 .

3- متغير واحد من المتغيرات  $x_j, j \in I$  له قيمة صحيحة وبذلك ابدأ باستخدام طريقة

التفرعات و العقد لتفرع المتغير غير الصحيح أي اذهب إلى الخطوة 5.

الخطوة 5: (اختيار المتغير المتفرع) اختر المتغير ذا القيمة غير الصحيحة من  $x_j, j \in I$

والذي سيستخدم لتكوين قيود التفرع والذي له أكبر جزء كسري.

المتغير  $x_j$  المختار يجب أن يكون متغيرا أساسيا و إلا ستكون قيمته صفرا . افرض

أن المتغير هو المتغير الأساسي  $i$  من الجدول الأخير لحل طريقة سمبلكس ولتكن

قيمته  $x_{Bi}$  . سوف نكتب  $x_{Bi} = [x_{Bi}] + f_i$  حيث  $0 < f_i < 1$  . بما أن المتغير  $x_j$

قيمة صحيحة . فيجب أن يحقق إما:

$$[x_{Bi}] \dots\dots\dots(4.3) \leq x_j$$

$$x_j \geq [x_{Bi}] + 1 \dots\dots\dots(4.4)$$

الخطوة 6: (صيغة العقدة الجديدة) كوّن مسألتين جديدتين من مسائل البرمجة الصحيحة

بالقيود المتمثلة في الخطوة 5. مسألة واحدة متكونة من إضافة القيد (4.3) والمسألة

الأخرى متكونة من إضافة القيد (4.4) وحل كل من هاتين المسألتين على انهما مسائل

البرمجة الخطية باستخدام طريقة سمبلكس.

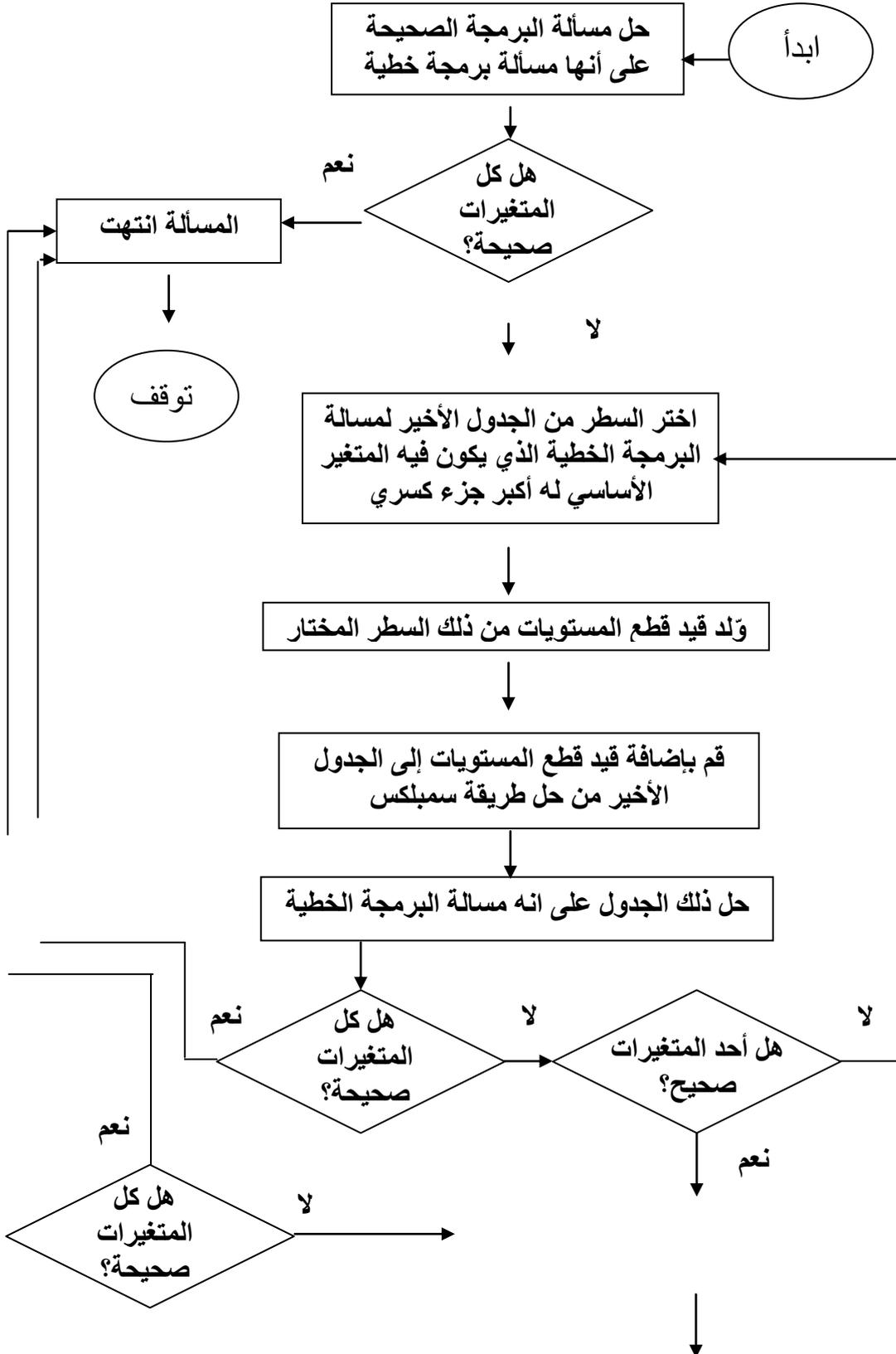
الخطوة 7: (اختبر العقدة المنتهية) كل عقدة من العقد المتكونة في الخطوة 6 ربما تكون

عقدة منتهية لسبب واحد من الأسباب الآتية ، أولا ، المسألة المتمثلة بهذه العقدة ليس لها

حل ممكن ، ثانيا ، قيمة المتغيرات  $x_j, j \in I$  جميعها صحيحة وهذا هو الحل الأمثل

للمسألة (4.1) . أما إذا كانت تلك العقدة غير منتهية فأرجع إلى الخطوة 5.

[4-3] المخطط الانسيابي لطريقة القطع و التفرع المقترحة:



أختر المتغير غير الصحيح الذي له أكبر  
جزء كسري وقم بتفريعه الى قيدين جديدين

كوّن مسألتين جديديتين من مسائل البرمجة  
الصحيحة بإضافة هذين القيدين الجديدين إلى  
الجدول الأخير لطريقة سمبلكس

حل كل مسألة على أنها مسألة  
برمجة خطية

[4-4] مثال: حل مسألة البرمجة الخطية الصحيحة المطلقة الآتية بطريقة القطع والتفرع:

$$\text{Maximize } z = 3x_1 + 4x_2$$

$$\text{Subject to } 2x_1 + x_2 \leq 6$$

$$2x_1 + 3x_2 \leq 9$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, \text{ integral}$$

الحل:

نقوم أولاً بإضافة المتغيرات المنحلة  $x_3, x_4$  إلى المسألة أعلاه كالآتي

$$2x_1 + x_2 + x_3 = 6 \text{ و } 2x_1 + 3x_2 + x_4 = 9 \text{ والحل على أنها مسألة البرمجة الخطية}$$

متجاهلاً الشروط الصحيحة على المتغيرين  $x_1, x_2$  كما في الخطوة 1 والحصول على

الجدول الأخير من حل البرمجة الخطية الموضح في الجدول (1-4) ومن هذا الجدول

$$\cdot \text{ نحصل على الحل الأمثل الحقيقي (غير الصحيح) } x_1 = \frac{9}{4}, x_2 = \frac{3}{2}, z = \frac{51}{4}$$

سوف نختار السطر الثاني من الجدول أدناه لتكوين قيد قطع المستويات و بما أن

المتغير الأساسي  $x_2$  له أكبر جزء كسري والذي هو  $\frac{1}{2}$  لذلك سيكون القاطع المتولد من

هذا السطر هو أفضل الكلل.

الجدول (1-4):

B.V.	$b_i$	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$
$x_1$	$\frac{9}{4}$	1	0	$\frac{3}{4}$	$\frac{-1}{4}$
$x_2$	$\frac{3}{2}$	0	1	$\frac{-1}{2}$	$\frac{1}{2}$
z	$\frac{51}{4}$	0	0	$\frac{1}{4}$	$\frac{5}{4}$

نستطيع أن نحصل على قيود قطع مستويات أخرى من السطر الأول و الثالث ولكن ربما لا تؤدي هذه القيود إلى الحل الأمثل أو ربما ستأخذ المسألة عددا أكبر من التكرارات و الوقت للوصول إلى الحل النهائي.

الآن سوف نطبق الخطوة 3 للخوارزمية على السطر الثاني من الجدول (4-1)

كالاتي:

$$\begin{aligned} x_2 - \frac{1}{2}x_3 + \frac{1}{2}x_4 &= \frac{3}{2} \\ x_2 + \left(\frac{-2}{2} + \frac{1}{2}\right)x_3 + \frac{1}{2}x_4 &= \frac{2}{2} + \frac{1}{2} \\ x_2 - x_3 - 1 &= \frac{1}{2} - \frac{1}{2}x_3 - \frac{1}{2}x_4 \end{aligned}$$

وسوف تكون بالشكل :

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} - \frac{1}{2}x_3 - \frac{1}{2}x_4 &\leq 0 \dots\dots\dots (1) \text{ (قيود القاطع)} \\ \frac{-1}{2}x_3 - \frac{1}{2}x_4 + \delta_1 &= \frac{-1}{2} \dots\dots\dots (4.1) \end{aligned}$$

وفي الطريقة نفسها يمكن الحصول على القواطع من السطر الأول و الثالث من الجدول نفسه:

$$\begin{aligned} \frac{1}{4} - \frac{3}{4}x_3 - \frac{3}{4}x_4 &\leq 0 \dots\dots\dots (2) \text{ (قيود القاطع)} \\ \frac{1}{4} - \frac{3}{4}x_3 - \frac{3}{4}x_4 &\leq 0 \dots\dots\dots (3) \text{ (قيود القاطع)} \end{aligned}$$

على التوالي

ومن أي واحد من هذين الاثنين نحصل على:

$$\frac{-3}{4}x_3 - \frac{3}{4}x_4 + \delta_1 = \frac{-1}{4} \dots\dots\dots(4.2)$$

**الفصل الرابع** **طريقة القطع والتفرع (الجديدة)**

ملاحظة: نرى ان (قيد القاطع 2) و (قيد القاطع 3) متساويان ولهذا يمكننا اخذ أي واحد منهم.

الآن بتطبيق الخطوة 4 بإضافة المعادلة (4.1) إلى الجدول (4-1) كالآتي:

الجدول (4-2):

B.V.	$b_i$	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$	$\delta_1$
$x_1$	$\frac{9}{4}$	1	0	$\frac{3}{4}$	$\frac{-1}{4}$	0
$x_2$	$\frac{3}{2}$	0	1	$\frac{-1}{2}$	$\frac{1}{2}$	0
z	$\frac{51}{4}$	0	0	$\frac{1}{4}$	$\frac{5}{4}$	0
$\delta_1$	$\frac{-1}{2}$	0	0	$\frac{-1}{2}$	$\frac{-1}{2}$	1

وباستخدام طريقة سيمبلكس على الجدول أعلاه فنحصل على:

الجدول (4-3):

B.V.	$b_i$	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$	$\delta_1$
$x_1$	$\frac{3}{2}$	1	0	0	-1	$\frac{3}{2}$
$x_2$	2	0	1	0	1	-1
z	$\frac{25}{2}$	0	0	0	1	$\frac{1}{2}$
$x_3$	1	0	0	1	1	-2

الآن ، من الجدول (4-3) نلاحظ أن المتغير  $x_1$  مازالت قيمته غير صحيحة لذلك سوف نبدأ باستخدام طريقة التفرعات و العقد للعمل على تفرع المتغير  $x_1$  إلى قيدين جديدين بوساطة الخطوة 5 كالأتي  $x_1 \geq 2, x_1 \leq 1$  وإضافتهما إلى الجدول أعلاه (3-4) لنختار هنا القيد  $x_1 \leq 1$ . الآن  $x_1 + \delta_2 = 1$  و  $x_1 = \frac{3}{2} + x_4 - \frac{3}{2}\delta_1$  من الجدول نفسه و بتعويضه نحصل على :

$$x_4 - \frac{3}{2}\delta_1 + \delta_2 = 1 - \frac{3}{2} = \frac{-1}{2} \dots\dots\dots(4.3)$$

سنقوم بتطبيق الخطوة 5 بإضافة القيد (4.3) إلى الجدول (4-3) كالأتي:

الجدول (4-4):

B.V.	$b_i$	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$	$\delta_1$	$\delta_2$
$x_1$	$\frac{3}{2}$	1	0	0	-1	$\frac{3}{2}$	0
$x_2$	2	0	1	0	1	-1	0
z	$\frac{25}{2}$	0	0	0	1	$\frac{1}{2}$	0
$x_3$	1	0	0	1	1	-2	0
$\delta_2$	$\frac{-1}{2}$	0	0	0	1	$\frac{-3}{2}$	1

وباستخدام طريقة سميلكس على الجدول أعلاه فنحصل على:

الجدول (4-5):

B.V.	$b_i$	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$	$\delta_1$	$\delta_2$
$x_1$	1	1	0	0	0	0	1
$x_2$	$\frac{7}{3}$	0	1	0	$\frac{1}{3}$	0	$-\frac{2}{3}$
$z$	$\frac{37}{3}$	0	0	0	$\frac{4}{3}$	0	$\frac{1}{3}$
$x_3$	$\frac{5}{3}$	0	0	1	$-\frac{1}{3}$	0	$-\frac{4}{3}$
$\delta_1$	$\frac{1}{3}$	0	0	0	$-\frac{2}{3}$	1	$-\frac{2}{3}$

من تفرع المتغير  $x_1 = \frac{3}{2}$  وإضافة القيود  $x_1 \geq 2$  و  $x_1 \leq 1$  حصلنا على

على التوالي ، نلاحظ أن  $x_1 = 1, x_2 = \frac{7}{3}, z = \frac{37}{3}$  و  $x_1 = 2, x_2 = \frac{5}{3}, z = \frac{38}{3}$

المتغير  $x_2$  مازالت قيمته غير صحيحة لذلك سنقوم بتفريعه ولنأخذ  $x_2$  عندما تكون قيمته

$\frac{7}{3}$  فنحصل على :  $x_2 \geq 3$  و  $x_2 \leq 2$  .

في البداية لنأخذ القيد  $x_2 \leq 2$  و بإضافة المتغير المنحل  $x_2 + \delta_3 = 2$  حيث :

$$x_2 = \frac{7}{3} - \frac{1}{3}x_4 + \frac{2}{3}\delta_2 \dots\dots\dots(4.4)$$

من الجدول (4-5) ، و بتعويض (4.4) يكون  $-\frac{1}{3}x_4 + \frac{2}{3}\delta_2 + \delta_3 = 2 - \frac{7}{3} = \frac{-1}{3}$

والضرب من كلا الطرفين بـ (-1) نحصل على:

$$\frac{1}{3}x_4 - \frac{2}{3}\delta_2 - \delta_3 = \frac{1}{3} \dots\dots\dots(4.5)$$

طريقة القطع والتفرع (الجديدة)

الفصل الرابع

وبإضافة (4.5) الى الجدول (4-5) كالاتي:

الجدول (4-6):

B.V.	$b_i$	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$	$\delta_1$	$\delta_2$	$\delta_3$
$x_1$	1	1	0	0	0	0	1	0
$x_2$	$\frac{7}{3}$	0	1	0	$\frac{1}{3}$	0	$\frac{-2}{3}$	0
z	$\frac{37}{3}$	0	0	0	$\frac{4}{3}$	0	$\frac{1}{3}$	0
$x_3$	$\frac{5}{3}$	0	0	1	$\frac{-1}{3}$	0	$\frac{-4}{3}$	0
$\delta_1$	$\frac{1}{3}$	0	0	0	$\frac{-2}{3}$	1	$\frac{-2}{3}$	0
$\delta_3$	$\frac{1}{3}$	0	0	0	$\frac{1}{3}$	0	$\frac{-2}{3}$	-1

وباستخدام طريقة سمبلكس على الجدول أعلاه فنحصل على:

الجدول (4-7):

B.V.	$b_i$	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$	$\delta_1$	$\delta_2$	$\delta_3$
$x_1$	$\frac{3}{2}$	1	0	0	$\frac{1}{2}$	0	0	$\frac{-3}{2}$
$x_2$	2	0	1	0	0	0	0	1
z	$\frac{25}{2}$	0	0	0	$\frac{3}{2}$	0	0	$\frac{-1}{2}$
$x_3$	1	0	0	1	-1	0	0	2
$\delta_1$	0	0	0	0	-1	1	0	1

$\delta_2$	$\frac{-1}{2}$	0	0	0	$\frac{-1}{2}$	0	1	$\frac{3}{2}$
------------	----------------	---	---	---	----------------	---	---	---------------

طريقة القطع والتفرع (الجديدة)

الفصل الرابع

الحل الموجود في الجدول (4-7) هو حل مكرر في الجدول (4-3) لذلك سنتوقف في

التفرع على القيد  $x_2 \leq 2$  ونأخذ القيد الأخر  $x_2 \geq 3$  وبإضافة المتغير المنحل

$$-x_2 + \delta_2 = -3$$

$$\frac{1}{3}x_4 - \frac{2}{3}\delta_2 + \delta_3 = -3 + \frac{7}{3} = \frac{-2}{3} \dots\dots\dots(4.6)$$

وبإضافة المعادلة (4.6) الى الجدول (4-5) كالآتي:

الجدول (4-8):



B.V.	$b_i$	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$	$\delta_1$	$\delta_2$	$\delta_3$
$x_1$	1	1	0	0	0	0	1	0
$x_2$	$\frac{7}{3}$	0	1	0	$\frac{1}{3}$	0	$\frac{-2}{3}$	0
z	$\frac{37}{3}$	0	0	0	$\frac{4}{3}$	0	$\frac{1}{3}$	0
$x_3$	$\frac{5}{3}$	0	0	1	$\frac{-1}{3}$	0	$\frac{-4}{3}$	0
$\delta_1$	$\frac{1}{3}$	0	0	0	$\frac{-2}{3}$	1	$\frac{-2}{3}$	0
$\delta_3$	$\frac{-2}{3}$	0	0	0	$\frac{1}{3}$	0	$\frac{-2}{3}$	1



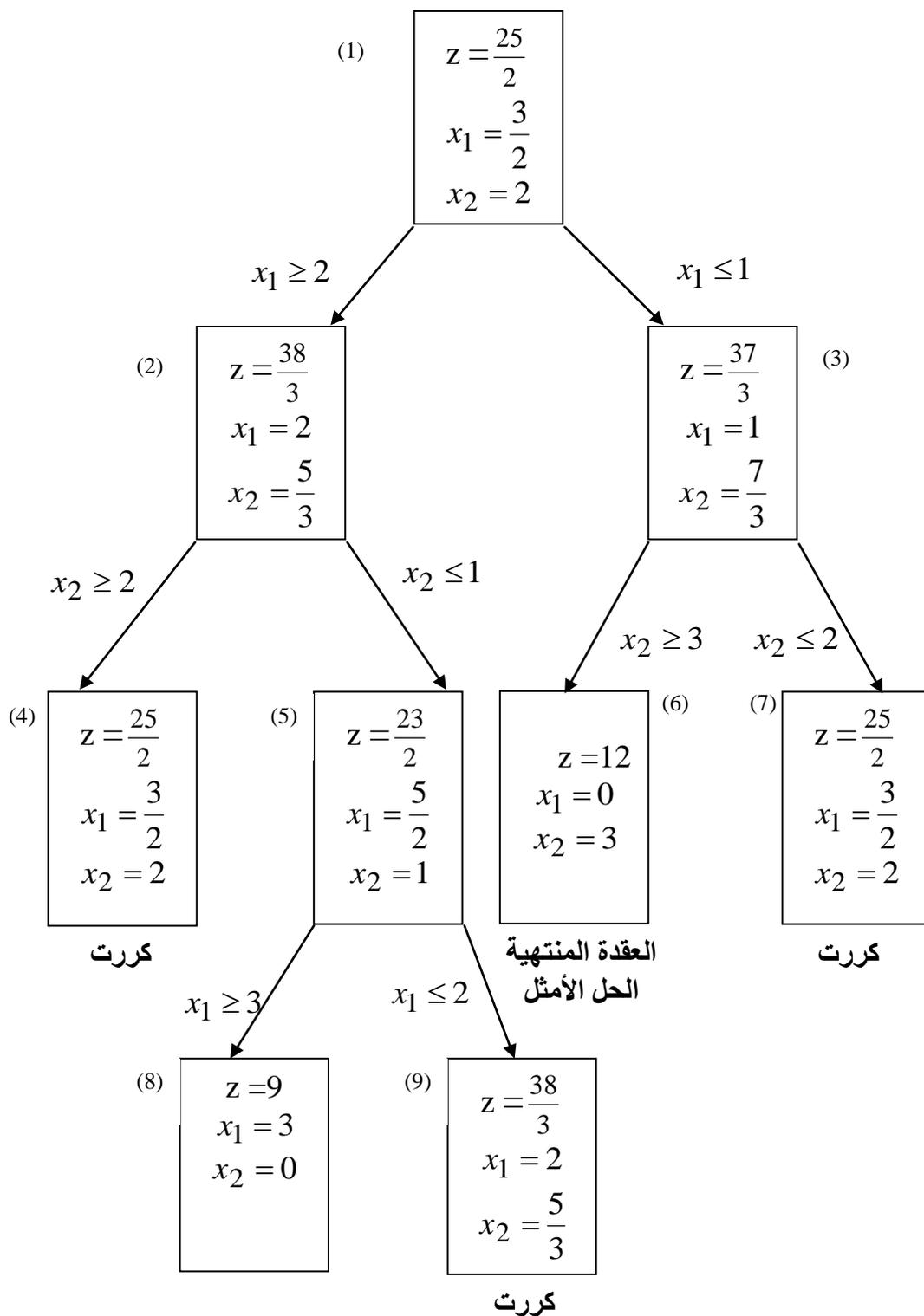
وباستخدام طريقة سمبلكس على الجدول أعلاه فنحصل على:

الجدول (4-9):

B.V.	$b_i$	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$	$\delta_1$	$\delta_2$	$\delta_3$
$x_1$	0	1	0	0	$\frac{1}{2}$	0	0	$\frac{3}{2}$
$x_2$	3	0	1	0	0	0	0	-1
$z$	12	0	0	0	$\frac{3}{2}$	0	0	$\frac{1}{2}$
$x_3$	3	0	0	1	-1	0	0	-2
$\delta_1$	1	0	0	0	-1	1	0	-1
$\delta_2$	1	0	0	0	$\frac{-1}{2}$	0	1	$\frac{-3}{2}$

أخيرا من الجدول (4-9) حصلنا على الحل الأمثل للمسألة والذي هو:

$x_1 = 0, x_2 = 3, z = 12$  كما موضح في شجرة الحل الآتية:



[4-5] خوارزمية ثانية إلى طريقة القطع و التفرع المقترحة (طريقة القطع والتفرع والقطع):

لتكن مسألة البرمجة الصحيحة هي كالآتي:

$$\begin{aligned} & \text{Maximize } z=c^T x \\ & \text{Subject to } Ax=b \\ & \quad x \geq 0 \\ & \quad x_j, j \in I, \text{ integral} \end{aligned} \quad (4.1)$$

حيث أن  $A$  مصفوفة متكونة من  $m \times s$  و  $b$  من  $m \times 1$  و  $c$  من  $s \times 1$  و  $x$  من  $s \times 1$  متجهات.

### الخوارزمية:

الخطوة 1: (الحل الابتدائي) ابدأ بحل المسألة المعطاة في (4.1) على انها مسألة البرمجة الخطية بطريقة سمبلكس (Simplex method) متجاهلا بذلك الشروط (القيود) الصحيحة على المتغيرات. إذا كانت جميع المتغيرات  $x_j, j \in I$  لها قيم صحيحة، توقف، وإلا اذهب إلى الخطوة 2.

الخطوة 2: (اختيار القيد) اختر السطر من الجدول الأخير من حل مسألة البرمجة الخطية الذي يكون فيه المتغير الأساسي  $x_{Bi}$  ذا قيمة غير صحيحة  $b_i$  (استخدم السطر الذي تكون فيه قيمة ذلك المتغير لها أكبر جزء كسري ربما يساعد على تقليل عدد التكرارات والوقت المستغرق للتقارب) ومنه قم بتوليد قيد قطع المستويات.

الخطوة 3: (توليد قيد قطع المستويات) افرض أن السطر المختار هو السطر  $i$  ومعادلاته

هي:

$$x_{Bi} + \sum_j a_{ij} x_j = b_i, \quad j \in I \quad \text{فان}$$

$$x_{Bi} + \sum_j ([a_{ij}] + f_{ij}) x_j = [b_i] + f_i$$

$$x_{Bi} + \sum_j [a_{ij}] x_j - [b_i] = f_i - \sum_j f_{ij} x_j \leq 0$$

$$f_i - \sum_j f_{ij} x_j + \delta = 0 \quad \dots\dots\dots(4.2) \quad \text{القيد الجديد}$$

حيث  $f_{ij} = a_{ij} - [a_{ij}]$  هو الجزء الكسري لـ  $a_{ij}$  ،  $0 \leq f_{ij} < 1$  ،

$f_i = b_i - [b_i]$  هو الجزء الكسري لـ  $b_i$  ،  $0 \leq f_i < 1$  ،

$\delta$  متغير منحل جديد ممكن و صحيح.

الخطوة 4: (إضافة القيد) قم بإضافة القيد (4.2) إلى الجدول الأخير من حل طريقة

سمبلكس لمسألة البرمجة الخطية وحلها على أنها مسألة البرمجة الخطية ، إذا كانت:

1- كل المتغيرات  $x_j, j \in I$  ذات قيم صحيحة ممكنة فان المسألة انتهت. وإلا اذهب إلى

2 .

2- كل المتغيرات  $x_j, j \in I$  ذات قيم غير صحيحة فاذهب إلى الخطوة 2. وإلا اذهب

إلى 3 .

3- متغير واحد من المتغيرات  $x_j, j \in I$  له قيمة صحيحة وبذلك ابدأ باستخدام طريقة

التفرعات و العقد لتفرع المتغير غير الصحيح أي اذهب إلى الخطوة 5.

الخطوة 5: (اختيار المتغير المتفرع) اختر المتغير ذا القيمة غير الصحيحة من  $x_j, j \in I$

والذي سيستخدم لتكوين قيود التفرع والذي له أكبر جزء كسري.

المتغير  $x_j$  المختار يجب أن يكون متغيرا أساسيا و إلا ستكون قيمته صفرا .

افرض أن المتغير هو المتغير الأساسي  $i$  من الجدول الأخير لحل طريقة سمبلكس

ولتكن قيمته  $x_{Bi}$  . سوف نكتب  $x_{Bi} = [x_{Bi}] + f_i$  حيث  $0 < f_i < 1$  . بما أن

المتغير  $x_j$  قيمة صحيحة . فيجب أن يحقق إما:

$$[x_{Bi}] \dots\dots\dots(4.3) \leq x_j$$

$$x_j \geq [x_{Bi}] + 1 \dots\dots\dots(4.4)$$

أو

الخطوة 6: (صيغة العقدة الجديدة) كوّن مسألتين جديدتين من مسائل البرمجة الصحيحة

بالقيود المتمثلة في الخطوة 5. مسألة واحدة متكونة من إضافة القيد (4.3) والمسألة الأخرى

متكونة من إضافة القيد (4.4) وحل كل من هاتين المسألتين على انهما مسائل البرمجة

الخطية باستخدام طريقة سمبلكس. إذا كانت :

1- كل المتغيرات  $x_j, j \in I$  لها قيم صحيحة ممكنة فالمسألة (4.1) انتهت لقد حصلنا

على الحل الأمثل و إلا اذهب الى 2:

2- الحل غير ممكن أي خارج منطقة الحل عندها توقف وخذ عقدة أخرى وإلا اذهب

الى 3:

3- أحد المتغيرات  $x_j, j \in I$  له قيمة صحيحة عندها ابدأ باستخدام طريقة قطع المستويات

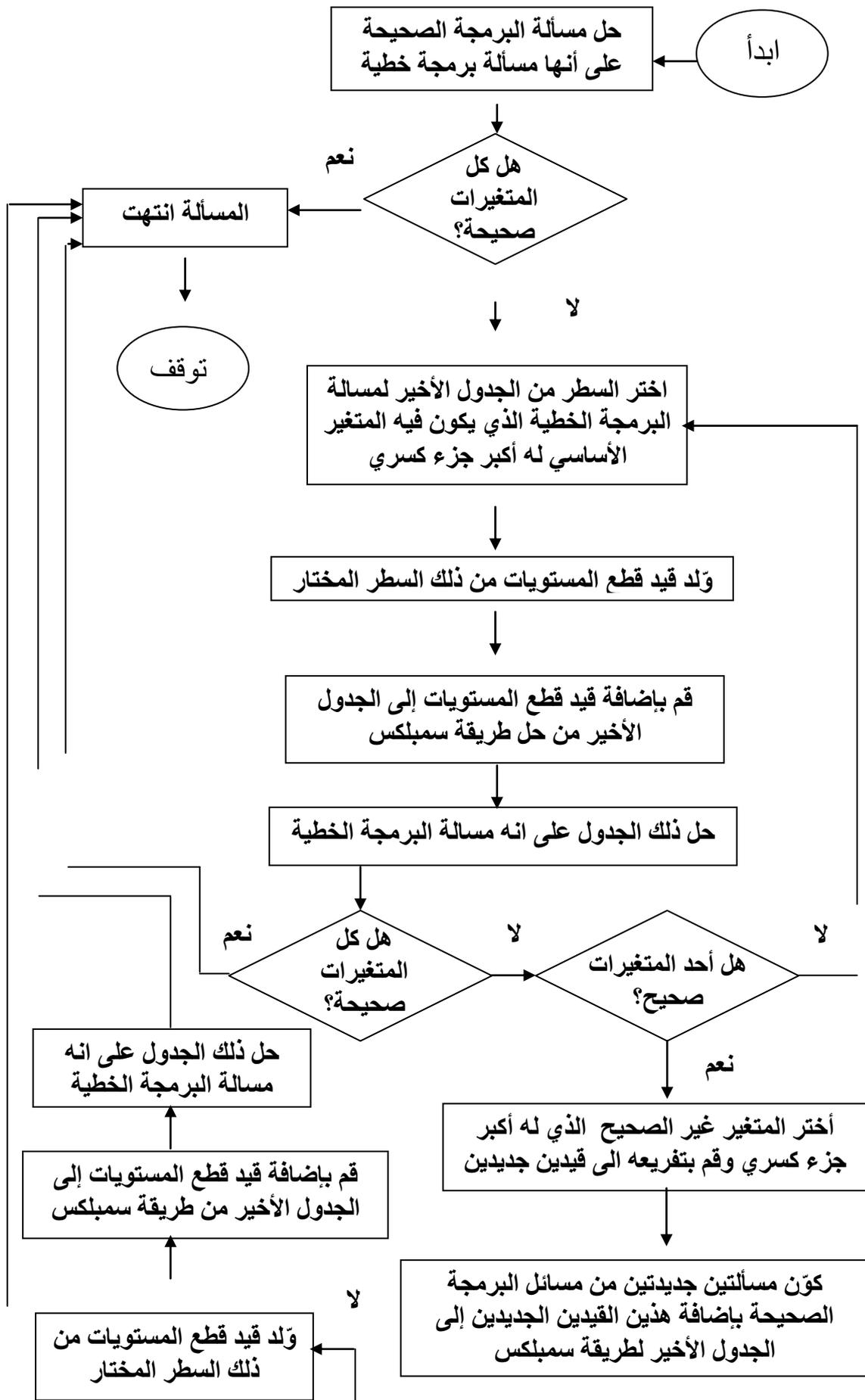
كما في الخطوة 3 أعلاه على المتغير غير الصحيح في كل من العقدتين الناتجتين من

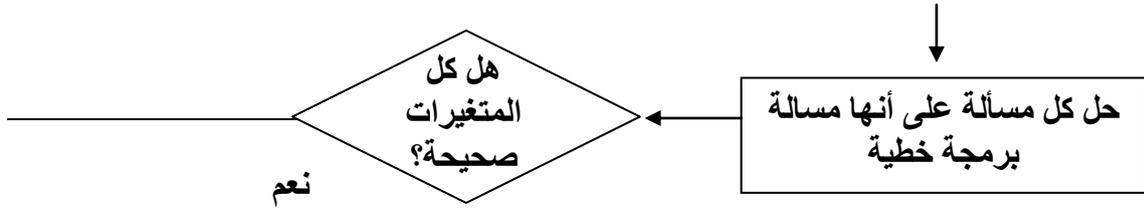
طريقة التفرعات والعقد عندها سوف نحصل على الحلين الآتيين من كل عقدة:

1- الحل الأمثل الممكن (Optimal solution) للمسألة (4.1) .

2- الحل غير ممكن (Infeasible solution) عندها توقف.

[4-6] المخطط الانسيابي إلى الطريقة الثانية في القطع والتفرع والقطع:





[4-7] مثال: حل مسألة البرمجة الخطية الصحيحة المطلقة الآتية بطريقة القطع والتفرع والقطع:

$$\begin{aligned} & \text{Maximize } z = 3x_1 + 4x_2 \\ & \text{Subject to } x_2 \leq 6 \\ & \quad \quad \quad 3x_2 \leq 9 \\ & x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, \text{ integral} \end{aligned}$$

الحل:

نقوم أولاً بإضافة المتغيرات المنحلة  $x_3, x_4$  إلى المسألة أعلاه كالاتي  
 $2x_1 + x_2 + x_3 = 6$  و  $2x_1 + 3x_2 + x_4 = 9$  والحل على أنها مسألة البرمجة الخطية متجاهلاً الشروط الصحيحة على المتغيرين  $x_1, x_2$  كما في الخطوة 1 والحصول على الجدول الأخير من حل البرمجة الخطية الموضح في الجدول (1-4) ومن هذا الجدول

$$\cdot \quad x_1 = \frac{9}{4}, x_2 = \frac{3}{2}, z = \frac{51}{4} \quad (\text{غير الصحيح})$$

سوف نختار السطر الثاني من الجدول أدناه لتكوين قيد قطع المستويات و بما أن

المتغير الأساسي  $x_2$  له أكبر جزء كسري والذي هو  $\frac{1}{2}$  لذلك سيكون القاطع المتولد من

هذا السطر هو افضل الكل.

الجدول (1-4):

B.V.	$b_i$	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$
$x_1$	$\frac{9}{4}$	1	0	$\frac{3}{4}$	$-\frac{1}{4}$
$x_2$	$\frac{3}{2}$	0	1	$-\frac{1}{2}$	$\frac{1}{2}$
z	$\frac{51}{4}$	0	0	$\frac{1}{4}$	$\frac{5}{4}$

نستطيع أن نحصل على قيود قطع المستويات أخرى من السطر الأول و الثالث ولكن ربما لا تؤدي هذه القيود إلى الحل الأمثل أو ربما تأخذ المسألة عددا أكبر من التكرارات و الوقت للوصول إلى الحل النهائي.

الآن سوف نطبق الخطوة 3 للخوارزمية على السطر الثاني من الجدول (4-1)

كالآتي:

$$x_2 - \frac{1}{2}x_3 + \frac{1}{2}x_4 = \frac{3}{2}$$

$$x_2 + \left(\frac{-2}{2} + \frac{1}{2}\right)x_3 + \frac{1}{2}x_4 = \frac{2}{2} + \frac{1}{2}$$

$$x_2 - x_3 - 1 = \frac{1}{2} - \frac{1}{2}x_3 - \frac{1}{2}x_4$$

وسوف تكون بالشكل :

$$\frac{1}{2} - \frac{1}{2}x_3 - \frac{1}{2}x_4 \leq 0 \dots\dots\dots \text{(قيود القاطع 1)}$$

$$\frac{-1}{2}x_3 - \frac{1}{2}x_4 + \delta_1 = \frac{-1}{2} \dots\dots\dots (4.1)$$

وفي الطريقة نفسها يمكن الحصول على القواطع من السطر الأول و الثالث من الجدول نفسه:

$$\dots\dots\dots \frac{1}{4} - \frac{3}{4}x_3 - \frac{3}{4} \text{ (قيود القاطع 2)}$$

$$\frac{1}{4} - \frac{3}{4}x_3 - \frac{3}{4}x_4 \leq 0 \dots\dots\dots \text{(قيود القاطع 3)}$$

على التوالي

ومن أي واحد من هذين الاثنين نحصل على:

$$-\frac{3}{4}x_3 - \frac{3}{4}x_4 + \delta_1 = \frac{-1}{4} \dots\dots\dots(4.2)$$

ملاحظة: نرى ان (قيد القاطع 2) و (قيد القاطع 3) متساويان ولهذا يمكننا اخذ أي واحد منهم.

لقد علمنا من البداية ان (قيد القاطع 1) هو افضل من (قيد القاطع 2) أو (قيد القاطع 3) ويمكننا برهان ذلك بطريقة أخرى:  
من بداية الحل بعد إضافة المتغيرات المنحلة  $x_3, x_4$  على القيود الأصلية للمسألة يمكننا الحصول على:

$$x_3 = 6 - 2x_1 - x_2 \dots\dots\dots(4.3)$$

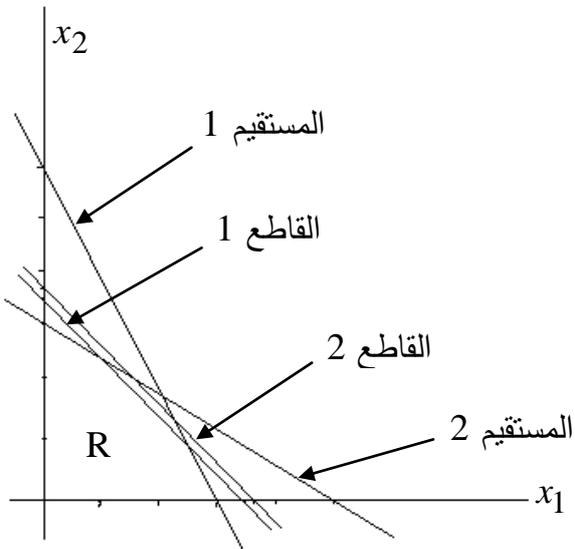
$$x_4 = 9 - 2x_1 - 3x_2 \dots\dots\dots(4.4)$$

الآن بتعويض (4.3) و (4.4) في (قيد القاطع 1) و (قيد القاطع 2) على التوالي سوف نحصل على:

$$2x_1 + 2x_2 \leq 7 \dots\dots\dots(\text{القاطع 1})$$

$$3x_1 + 3x_2 \leq 11 \dots\dots\dots(\text{القاطع 2})$$

ويرسم (القاطع 1) و (القاطع 2) :



الشكل 4-1

من (الشكل 4-1) نلاحظ أن (القاطع 1) يقطع منطقة الحل الممكن R أكثر من

(القاطع 2) وهذا يبرهن أن (القاطع 1) هو أكفأ من (القاطع 2).

الآن بتطبيق الخطوة 4 بإضافة المعادلة (4.1) إلى الجدول (4-1) كالآتي:

الجدول (4-2):

B.V.	$b_i$	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$	$\delta_1$
$x_1$	$\frac{9}{4}$	1	0	$\frac{3}{4}$	$-\frac{1}{4}$	0
$x_2$	$\frac{3}{2}$	0	1	$-\frac{1}{2}$	$\frac{1}{2}$	0
z	$\frac{51}{4}$	0	0	$\frac{1}{4}$	$\frac{5}{4}$	0
$\delta_1$	$-\frac{1}{2}$	0	0	$-\frac{1}{2}$	$-\frac{1}{2}$	1

وباستخدام طريقة سمبلكس على الجدول أعلاه فنحصل على:

الجدول (4-3):

B.V.	$b_i$	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$	$\delta_1$
$x_1$	$\frac{3}{2}$	1	0	0	-1	$\frac{3}{2}$
$x_2$	2	0	1	0	1	-1
z	$\frac{25}{2}$	0	0	0	1	$\frac{1}{2}$
$x_3$	1	0	0	1	1	-2

الآن ، من الجدول (4-3) نلاحظ أن المتغير  $x_1$  مازالت قيمته غير صحيحة لذلك سوف نبدأ باستخدام طريقة التفرعات و العقد للعمل على تفرع المتغير  $x_1$  إلى قيدين جديدين بوساطة الخطوة 5 كالاتي  $x_1 \geq 2, x_1 \leq 1$  وإضافتهما إلى الجدول أعلاه (4-3) . لنختر هنا القيد  $x_1 \leq 1$  . الآن  $x_1 + \delta_2 = 1$  و  $x_1 = \frac{3}{2} + x_4 - \frac{3}{2}\delta_1$  من الجدول نفسه و بتعويضه نحصل على :

$$x_4 - \frac{3}{2}\delta_1 + \delta_2 = 1 - \frac{3}{2} = \frac{-1}{2} \dots\dots\dots(4.5)$$

سنقوم بتطبيق الخطوة 5 بإضافة القيد (4.5) إلى الجدول (4-3) كالاتي:

الجدول (4-4):

B.V.	$b_i$	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$	$\delta_1$	$\delta_2$
$x_1$	$\frac{3}{2}$	1	0	0	-1	$\frac{3}{2}$	0
$x_2$	2	0	1	0	1	-1	0
z	$\frac{25}{2}$	0	0	0	1	$\frac{1}{2}$	0
$x_3$	1	0	0	1	1	-2	0
$\delta_2$	$\frac{-1}{2}$	0	0	0	1	$\frac{-3}{2}$	1

وباستخدام طريقة سميلكس على الجدول السابق نحصل على:

الجدول (4-5):

B.V.	$b_i$	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$	$\delta_1$	$\delta_2$
$x_1$	1	1	0	0	0	0	1
$x_2$	$\frac{7}{3}$	0	1	0	$\frac{1}{3}$	0	$\frac{-2}{3}$
z	$\frac{37}{3}$	0	0	0	$\frac{4}{3}$	0	$\frac{1}{3}$
$x_3$	$\frac{5}{3}$	0	0	1	$\frac{-1}{3}$	0	$\frac{-4}{3}$
$\delta_1$	$\frac{1}{3}$	0	0	0	$\frac{-2}{3}$	1	$\frac{-2}{3}$

من الجدول (4-5) أعلاه نجد أن المتغير  $x_2 = \frac{7}{3}$  مازالت قيمته غير صحيحة و

$x_1 = 1$  قيمته صحيحة، لذلك الشرط الثالث من الخطوة 6 من الخوارزمية تحقق ، وحسب

الخطوة 3 سوف نبدأ طريقة قطع المستويات بتوليد قيد قطع المستويات من السطر الثاني

من الجدول نفسه كالآتي:

$$x_2 + \frac{1}{3}x_4 - \frac{2}{3}\delta_2 = \frac{7}{3} \longrightarrow x_2 + \frac{1}{3}x_4 + \left(\frac{-3}{3} + \frac{1}{3}\right)\delta_2 = \frac{6}{3} + \frac{1}{3} \longrightarrow$$

$$x_2 - \delta_2 - 2 = \frac{1}{3} - \frac{1}{3}x_4 - \frac{1}{3}\delta_2 \leq 0$$

$$\frac{-1}{3}x_4 - \frac{1}{3}\delta_2 + \delta_3 = -\frac{1}{3} \dots\dots\dots (4.6)$$

بعد التعويض عن قيمة  $x_4$  من بداية الحل نحصل على القاطع الثالث:

$$\frac{2}{3}x_1 + x_2 - \frac{1}{3}\delta_2 \leq \frac{8}{3} \dots\dots\dots (\text{القاطع 3})$$

بإضافة القيد (4.6) الى الجدول (4-5) كالآتي:

الجدول (4-6):



B.V.	$b_i$	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$	$\delta_1$	$\delta_2$	$\delta_3$
$x_1$	1	1	0	0	0	0	1	0
$x_2$	$\frac{7}{3}$	0	1	0	$\frac{1}{3}$	0	$\frac{-2}{3}$	0
z	$\frac{37}{3}$	0	0	0	$\frac{4}{3}$	0	$\frac{1}{3}$	0
$x_3$	$\frac{5}{3}$	0	0	1	$\frac{-1}{3}$	0	$\frac{-4}{3}$	0
$\delta_1$	$\frac{1}{3}$	0	0	0	$\frac{-2}{3}$	1	$\frac{-2}{3}$	0
$\delta_3$	$\frac{-1}{3}$	0	0	0	$\frac{-1}{3}$	0	$\frac{-1}{3}$	1



باستخدام طريقة سمبلكس على الجدول أعلاه فنحصل على:

الجدول (4-7):

B.V.	$b_i$	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$	$\delta_1$	$\delta_2$	$\delta_3$
$x_1$	0	1	0	0	-1	0	0	3
$x_2$	3	0	1	0	1	0	0	-2
z	12	0	0	0	1	0	0	1
$x_3$	3	0	0	1	1	0	0	-4
$\delta_1$	1	0	0	0	0	1	0	-2
$\delta_2$	1	0	0	0	1	0	1	-3

ومن هذا الجدول حصلنا على الحل الأمثل للمسألة بطريقة القطع والتفرع والقطع و

$$x_1 = 0, x_2 = 3, z = 12$$

وهذا الحل كان على قيد التفرع  $x_1 \leq 1$  سنقوم الان بحل المسألة على القيد الآخر

$$x_1 \geq 2, \text{ بإضافة المتغير المنحل } x_1 - \delta_2 = 2 \text{ وبما ان } x_1 = \frac{3}{2} + x_4 - \frac{3}{2}\delta_1 \text{ من}$$

الجدول (4-3) وبالتعويض نحصل على :

$$x_4 - \frac{3}{2}\delta_1 - \delta_2 = 2 - \frac{3}{2} = \frac{1}{2} \dots\dots\dots(4.7)$$

وبإضافة المعادلة (4.7) الى الجدول (4-3) كالاتي:

الجدول (4-8):



B.V.	$b_i$	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$	$\delta_1$	$\delta_2$
$x_1$	$\frac{3}{2}$	1	0	0	-1	$\frac{3}{2}$	0
$x_2$	2	0	1	0	1	-1	0
z	$\frac{25}{2}$	0	0	0	1	$\frac{1}{2}$	0
$x_3$	1	0	0	1	1	-2	0
$\delta_2$	$\frac{1}{2}$	0	0	0	1	$\frac{-3}{2}$	-1



وباستخدام طريقة سمبلكس على الجدول أعلاه فنحصل على:

الجدول (4-9):

B.V.	$b_i$	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$	$\delta_1$	$\delta_2$
$x_1$	2	1	0	0	0	0	-1
$x_2$	$\frac{5}{3}$	0	1	0	$\frac{1}{3}$	0	$\frac{2}{3}$
z	$\frac{38}{3}$	0	0	0	$\frac{4}{3}$	0	$\frac{-1}{3}$
$x_3$	$\frac{1}{3}$	0	0	1	$\frac{-1}{3}$	0	$\frac{4}{3}$
$\delta_1$	$\frac{-1}{3}$	0	0	0	$\frac{-2}{3}$	1	$\frac{2}{3}$

ومن الجدول (4-9) نلاحظ أن المتغير  $x_2 = \frac{5}{3}$  مازالت قيمته غير صحيحة و  $x_1 = 2$

قيمته صحيحة لذلك الشرط الثالث من الخطوة 6 تحقق وبذلك سنبدأ طريقة قطع المستويات،

وحسب الخطوة 3 من الخوارزمية سنولد قيد قطع المستويات من السطر الثاني من الجدول

نفسه كالآتي:

$$x_2 + \frac{1}{3}x_4 + \frac{2}{3}\delta_2 = \frac{5}{3} \longrightarrow x_2 + \frac{1}{3}x_4 + \frac{2}{3}\delta_2 = \frac{3}{3} + \frac{2}{3} \longrightarrow$$

$$x_2 - 1 = \frac{2}{3} - \frac{1}{3}x_4 - \frac{2}{3}\delta_2 \leq 0 \longrightarrow -\frac{1}{3}x_4 - \frac{2}{3}\delta_2 + \delta_3 = -\frac{2}{3} \text{---(4.8)}$$

وبعد التعويض عن قيمة  $x_4$  من بداية الحل في المعادلة (4 . 8) سنحصل على:

$$\frac{2}{3}x_1 + x_2 - \frac{2}{3}\delta_2 \leq \frac{7}{3} \text{.....(القاطع 3)}$$

وبإضافة المعادلة (4.8) الى الجدول (4-9) كالآتي:

طريقة القطع والتفرع (الجديدة)

الفصل الرابع

الجدول (4-10):



B.V.	$b_i$	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$	$\delta_1$	$\delta_2$	$\delta_3$
$x_1$	2	1	0	0	0	0	-1	0
$x_2$	$\frac{5}{3}$	0	1	0	$\frac{1}{3}$	0	$\frac{2}{3}$	0
z	$\frac{38}{3}$	0	0	0	$\frac{4}{3}$	0	$\frac{-1}{3}$	0
$x_3$	$\frac{1}{3}$	0	0	1	$\frac{-1}{3}$	0	$\frac{4}{3}$	0
$\delta_1$	$\frac{-1}{3}$	0	0	0	$\frac{-2}{3}$	1	$\frac{2}{3}$	0
$\delta_3$	$\frac{-2}{3}$	0	0	0	$\frac{-1}{3}$	0	$\frac{-2}{3}$	1



وباستخدام طريقة سمبلكس على الجدول أعلاه فنحصل على:

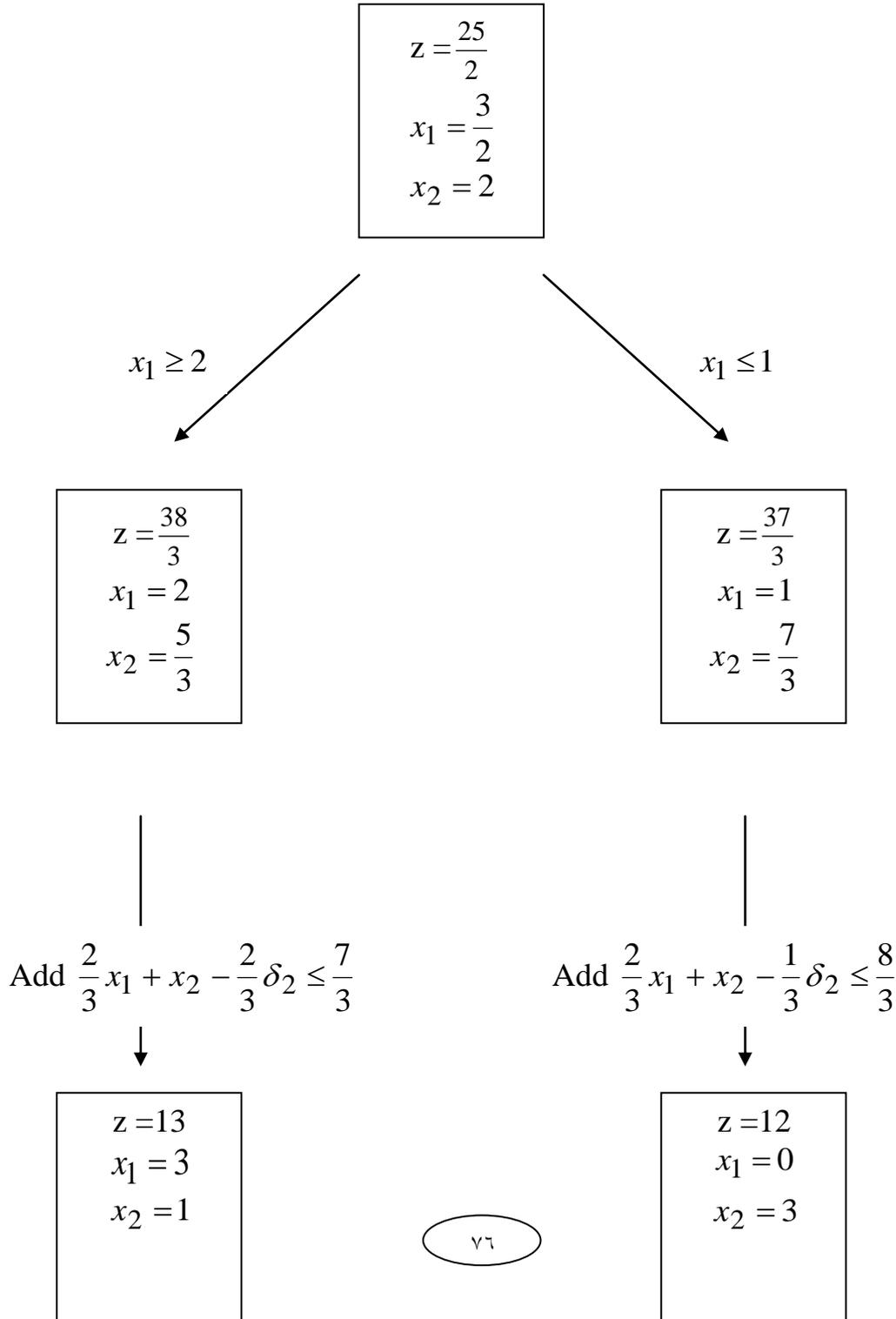
الجدول (4-11):

B.V.	$b_i$	$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$	$\delta_1$	$\delta_2$	$\delta_3$
$x_1$	3	1	0	0	$\frac{1}{2}$	0	0	$\frac{-3}{2}$
$x_2$	1	0	1	0	0	0	0	1
z	13	0	0	0	$\frac{3}{2}$	0	0	$\frac{-1}{2}$
$x_3$	-1	0	0	1	-1	0	0	2
$\delta_1$	-1	0	0	0	-1	1	0	1
$\delta_2$	1	0	0	0	$\frac{1}{2}$	0	1	$\frac{-3}{2}$

من الجدول (4-11) حصلنا على صحيح آخر  $x_1 = 3, x_2 = 1, z = 13$  ولكن هذا

الحل هو حل غير ممكن (أي حل خارج منطقة الحل R). شجرة الحل الآتية توضح الحل

بطريقة القطع والتفرع والقطع:



الحل غير ممكن  
خارج منطقة الحل

العقدة المنتهية  
الحل الأمثل

[5-1] النتائج العددية:

في هذه الرسالة تم اختيار عشرة مسائل [ 6 ] من البرمجة الخطية الصحيحة المطلقة وحلها بالحاسوب لاجل ملاحظة مدى دقة النتائج ونجاح طريقة الحل الجديدة وهذه المسائل هي كالاتي:

Q1	$\text{Max } Z = 5x_1 + 2x_2$ $\text{Subject to } 5x_1 + 4x_2 \leq 21$ $x_1, x_2 \geq 0, \text{ integers}$	Q6	$\text{Max } Z = 3x_1 + x_2$ $\text{Subject to } x_1 + 2x_2 \leq 8$ $3x_1 - 4x_2 \leq 12$ $x_1, x_2 \geq 0, \text{ integers}$
Q2	$\text{Max } Z = 10x_1 + x_2$ $\text{Subject to } 2x_1 + 5x_2 \leq 11$ $x_1, x_2 \geq 0, \text{ integers}$	Q7	$\text{Max } Z = 4x_1 + 3x_2$ $\text{Subject to } 2x_1 + x_2 \leq 11$ $-x_1 + 2x_2 \leq 6$ $x_1, x_2 \geq 0, \text{ integers}$
Q3	$\text{Max } Z = 4x_1 + 3x_2$ $\text{Subject to } 3x_1 + 2x_2 \leq 18$ $x_1, x_2 \geq 0, \text{ integers}$	Q8	$\text{Max } Z = 6x_1 + 7x_2$ $\text{Subject to } x_1 + 2x_2 \leq 8$ $x_1 - x_2 \leq 4$ $2x_1 + 2x_2 \leq 5$ $x_1, x_2 \geq 0, \text{ integers}$
Q4	$\text{Max } Z = 120x_1 + 80x_2$ $\text{Subject to } 2x_1 + x_2 \leq 6$ $7x_1 + 8x_2 \leq 28$ $x_1, x_2 \geq 0, \text{ integers}$	Q9	$\text{Max } Z = x_1 + 9x_2 + x_3$ $\text{Subject to}$ $x_1 + 2x_2 + 3x_3 \leq 9$ $3x_1 + 2x_2 + 2x_3 \leq 15$ $\text{integers } x_1, x_2, x_3 \geq 0,$
Q5	$\text{Max } Z = 5x_1 + 8x_2$ $\text{Subject to } x_1 + x_2 \leq 6$ $5x_1 + 9x_2 \leq 45$ $x_1, x_2 \geq 0, \text{ integers}$	Q10	$\text{Max } Z = 2x_1 + x_2 - 3x_3$ $\text{Subject to}$ $x_1 + 2x_2 - x_3 \leq 5$ $-x_1 + x_2 + 3x_3 \leq -2$ $x_1, x_2, x_3 \geq 0, \text{ integers}$

تم حل هذه المسائل بوساطة عمل وتحسين برامجيات خاصة [9] في الحاسوب وذلك بلغة فورتران حيث تم الحصول على برنامجين على كل من طريقة التفرعات و العقد Branch and Bound و طريقة قطع المستويات Cutting planes وتم الربط بينهما بجعل برنامج الـ B.B برنامجا فرعيا (subroutine program) من برنامج الـ C.P. فعند تنفيذ البرنامج وذلك بإدخال كل من البيانات الآتية:

(1) M1 عدد صفوف المصفوفة A.

(2) K عدد أعمدة المصفوفة A.

(3) NLET عدد القيود  $\leq$ .

(4) NGET عدد القيود  $\geq$ .

(5) NET عدد القيود =.

(6) ATAB الرقم المضاف الى دالة الهدف.

$$\left. \begin{array}{l} 0 \text{ إذا كان } \leq \\ 1 \text{ إذا كان } \geq \\ 2 \text{ إذا كان } = \end{array} \right\} = \text{CODE (7)}$$

(8) B قيم القيود.

(9) C معاملات دالة الهدف.

سيبدأ أولا بإيجاد الحل الأمثل للمسألة على أساس أنها مسألة البرمجة الخطية فيكون الحل حقيقيا ثم بعد ذلك سيكمل الحل بوساطة برنامج طريقة قطع المستويات C.P. فينتج عدة تكرارات الى حين الوصول الى أمر واحد من اثنين:

\* إما الحل الأمثل وبذلك سيتوقف البرنامج.

\* أو نحصل على إحدى قيم المتغيرات صحيحة والأخرى حقيقية وبذلك ستكون بداية تنفيذ

البرنامج الفرعي والذي هو برنامج طريقة التفرعات والعقد B.B. حيث تظهر العبارة

\*\*\*WE NOW WILL USE THE BRANCH AND BOUND METHOD \*\*\* على الشاشة

، فيعمل على تفرع القيمة الحقيقية إلى حين الوصول إلى الحل الأمثل.

والنتائج العددية لهذه المسائل موجودة في الجدول

الجدول (5-1):

مقارنة بين الطرائق الثلاث على مجموعة المسائل العشر

Examples	Branch and Bound		Cutting Planes		NEW	
	NOI	CPU (sec)	NOI	CPU (sec)	NOI	CPU (sec)
Q1 Max $Z = 5x_1 + 2x_2$ Subject to $5x_1 + 4x_2 \leq 21$ $x_1, x_2 \geq 0$ , integers	4	0.24	3	0.26	3	0.46
Q2 Max $Z = 10x_1 + x_2$ Subject to $2x_1 + 5x_2 \leq 11$ $x_1, x_2 \geq 0$ , integers	4	0.22	2	0.38	3	0.29
Q3 Max $Z = 4x_1 + 3x_2$ Subject to $3x_1 + 2x_2 \leq 18$ $x_1, x_2 \geq 0$ , integers	2	0.11	1	0.32	1	0.20
Q4 Max $Z = 120x_1 + 80x_2$ Subject to $2x_1 + x_2 \leq 6$ $7x_1 + 8x_2 \leq 28$ $x_1, x_2 \geq 0$ , integers	7	0.33	4	0.90	5	0.70
Q5 Max $Z = 5x_1 + 8x_2$ Subject to $x_1 + x_2 \leq 6$ $5x_1 + 9x_2 \leq 45$ $x_1, x_2 \geq 0$ , integers	8	0.37	3	0.87	3	0.65

Q6	Max $Z = 3x_1 + x_2$ Subject to $x_1 + 2x_2 \leq 8$ $3x_1 - 4x_2 \leq 12$ $x_1, x_2 \geq 0$ , integers	<b>9</b>	<b>0.49</b>	<b>4</b>	<b>1.03</b>	<b>5</b>	<b>0.74</b>
Q7	Max $Z = 4x_1 + 3x_2$ Subject to $2x_1 + x_2 \leq 11$ $-x_1 + 2x_2 \leq 6$ $x_1, x_2 \geq 0$ , integers	<b>7</b>	<b>0.31</b>	<b>4</b>	<b>0.98</b>	<b>6</b>	<b>0.77</b>
Q8	Max $Z = 6x_1 + 7x_2$ Subject to $x_1 + 2x_2 \leq 8$ $x_1 - x_2 \leq 4$ $2x_1 + 2x_2 \leq 5$ $x_1, x_2 \geq 0$ , integers	<b>9</b>	<b>0.72</b>	<b>2</b>	<b>1.07</b>	<b>3</b>	<b>0.84</b>
Q9	Max $Z = x_1 + 9x_2 + x_3$ Subject to $x_1 + 2x_2 + 3x_3 \leq 9$ $3x_1 + 2x_2 + 2x_3 \leq 15$ $x_1, x_2, x_3 \geq 0$ , integers	<b>5</b>	<b>0.38</b>	<b>2</b>	<b>0.85</b>	<b>3</b>	<b>0.56</b>
Q10	Max $Z = 2x_1 + x_2 - 3x_3$ Subject to $x_1 + 2x_2 - x_3 \leq 5$ $-x_1 + x_2 + 3x_3 \leq -2$ $x_1, x_2, x_3 \geq 0$ , integers	<b>2</b>	<b>0.31</b>	<b>1</b>	<b>0.66</b>	<b>1</b>	<b>0.49</b>
	<b>Total</b>	<b>57</b>	<b>3.48</b>	<b>26</b>	<b>7.68</b>	<b>33</b>	<b>5.70</b>

Performance percentage of improving the new algorithm compared with the two other standards

<b>Tools</b>	<b>NEW</b>	<b>Branch and Bound</b>	<b>Cutting Planes</b>
<b>NOI</b>	<b>100%</b>	<b>172.72%</b>	<b>78.79%</b>
<b>CPU</b>	<b>100%</b>	<b>61.05%</b>	<b>134.73%</b>

من الجدول أعلاه نلاحظ وبكل وضوح أن عدد التكرارات NOI للطريقة الجديدة Cut & Branch يقع ما بين عدد تكرارات كل من Branch & Bound و Cutting Plane علماً أن:  $(NOI (B.B.) \geq NOI (C.P.))$  دائماً وكذلك الوقت المستغرق في التنفيذ  $\downarrow$  CPU Cut & Branch يقع أيضاً ما بين الوقت المستغرق لكل من الطريقتين السابقتين علماً أن:

$(CPU (B.B.) \leq CPU (C.P.))$  دائماً، وهذا يدل على أن برنامج Cut & Branch هو الأفضل من بين البرنامجين السابقين وبذلك يتم الاختيار.

[5-2] الاستنتاجات:

#### إيجابيات طريقة قطع المستويات:

- (1) عدد التكرارات NOI قليل.
- (2) يتم الحصول على الحل بوساطة القواطع التي يمكن استخراجها من الجدول الأخير لحل مسألة البرمجة الخطية حيث يتم قطع منطقة الحل إلى حين الحصول على الحل الأمثل بالاعتماد على طريقة سمبلكس.

#### إيجابيات طريقة التفرعات و العقد:

- (1) الوقت المستغرق في الحل CPU قليل.

- (2) يتم الحصول على الحل بواسطة التجزئة وذلك بتجزئة (تفرع) المتغيرات ذات القيم الحقيقية من الجدول الأخير لحل مسألة البرمجة الخطية ونستمر بالتجزئة الى حين الحصول على الحل الأمثل بالاعتماد على طريقة سمبلكس.
- (3) طريقة التفرعات و العقد طريقة مضمونة الوصول إلى الهدف.

#### سليبات طريقة قطع المستويات:

- (1) الوقت المستغرق في الحل CPU كثير.
- (2) في بعض الأحيان لا نحصل على الحل وخاصة حين البدء بالحل بأحد القواطع غير الكفاءة وبذلك تكون طريقة قطع المستويات غير مضمونة الوصول إلى الهدف.
- (3) عدد القيود المولدة في طريقة قطع المستويات ممكن أن يكون كبيرا.

#### سليبات طريقة التفرعات و العقد:

- (1) عدد التكرارات NOI في الحل كبير وخاصة عند البدء بتفرع قيمة غير كفاءة.
- (2) يجب الاستمرار بالتفرع حتى ولو حصلنا على الحل الى حين الحصول على عقد مكررة و خارجة عن المنطقة.
- (3) عدد العقد المولدة في طريقة التفرعات و العقد ممكن أن يكون عددا كبيرا.

الأسباب التي أدت الى الربط ما بين طريقة قطع المستويات و طريقة التفرعات و العقد هي للتغلب على المساوي من كلا الطريقتين وخاصة عدد التكرارات الكبير و الوقت

الطويل المستغرق في الحل و الحصول على نتائج تقع ما بين الاثنيين حيث أخذت الطريقة الجديدة (طريقة القطع والتفرع) الصفات الجيدة من كلا الطريقتين حسب المقارنة الآتية:

عدد تكرارات طريقة قطع المستويات NOI of Cutting Planes	$\leq$	عدد تكرارات طريقة القطع والتفرع NOI of Cut and Branch	$\leq$	عدد تكرارات طريقة التفرعات والعقد NOI of Branch and Bound
الوقت المستغرق لطريقة قطع المستويات CPU of Cutting Planes	$\geq$	الوقت المستغرق لطريقة القطع والتفرع CPU of Cut and Branch	$\geq$	الوقت المستغرق لطريقة التفرعات والعقد CPU of Branch Bound

لو خيرنا في حل مسألة برمجة صحيحة بأحد الطريقتين طريقة قطع المستويات أو طريقة التفرعات و العقد فسيكون الاختيار بكل تأكيد هو طريقة التفرعات و العقد لأنها كما قلنا مضمونة الوصول الى الهدف فلذلك عملنا بطريقة القطع و التفرع على تحسين طريقة قطع المستويات بطريقة التفرعات و العقد فحصلنا على طريقة جديدة لحل مسائل البرمجة الصحيحة (المطلقة و المختلطة) على السواء و لكن هنا فقط استخدمناها على أن تكون جميع المتغيرات صحيحة فكانت النتائج جيدة و مرضية فضلا عن أن التركيب فيما بين الطريقتين سيجعل من طريقة قطع المستويات طريقة عملية جدا..

من هذا العمل نستنتج انه يمكن تركيب طريقتين للحصول على طريقة ثالثة ذات نتائج أفضل، فمن الممكن ربط طريقة قطع المستويات و طريقة التفرعات و العقد أكثر من مرة كما لاحظنا في الفصل الرابع حيث تم الربط مرة أخرى بقطع المستويات أي حصلنا

على (قطع و تفرع و قطع) فانتهى الناتج إلى حلين ،حل خارج عن المنطقة (غير ممكن)  
(Infeasible solution) وحل أمثل للمسألة (Optimal solution) فأصبح هذا التركيب  
الثلاثي الجديد تركيباً جيد جداً حيث أخذ الصفات الجيدة ما بين الطريقة الجديدة (القطع و  
التفرع) و طريقة قطع المستويات وهذا يفتح مستقبلاً مجالاً جديداً وواسعاً في مسائل البرمجة  
الخطية الصحيحة (المطلقة و المختلطة) وإيجاد أفضل الحلول لها.

- [1] Bussieck, M. R. and Pruessner, A. (2003): *ILP introductory Notes*, [<http://www.strathcona.bham.ac.uk/pdfs>].
- [2] Chinneck, J. W. (2003): *Practical optimization: A Gentle Introduction*, Chapter 12, pp.2-3, [<http://www.sce.carleton.ca/faculty/chinneck/po.html>].
- [3] Cooper, L. and Cooper, M. W. (1981): *Introduction to dynamic programming*, Pergamon Press, USA, Chapter 6, pp.86-154.
- [4] Eudoxus System Ltd. (2003): *Practical integer programming*, Perth House Leighton Buzzard LU7 2RN UK, [<http://www.eudoxus.com/lect5.pdf>].
- [5] Fan, E. (2002): *Global optimization of Lennard-Jones atomic clusters*. McMaster University, Ontario, CANADA, Chapter 2, pp.24-25.
- [6] Gomory, R. E. (1973): *An all-integer programming algorithm*, Rand report, R.M. 25797, New York, Chapter 3, pp.46-66.
- [7] Grafinkel, R. S. and Nemhauser, G. L. (2003): *Integer programming*, MATH3902 operation researches II, Chapter 1, pp.1-5.
- [8] Kolman, B. and Beck, R. E. (1980): *Elementary linear programming with applications*. Academic Press, New York, USA, Chapter 4, pp. 258-266.
- [9] Kuester, J. L. and Mize, J. H. (1970): *Optimization techniques with FORTRAN*, MC GRAW HILL, Inc., USA. Chapter 2, pp.66-90.
- [10] Letchford, A. N. and Lodi, A. (2001): *Primal cutting plane algorithm revisited*. Lancaster University, LA1 4YW, UK, pp. 1-11.
- [11] Salkin, H. M. (1975): *Integer programming*, Addison-Wesley Publishing Co., Inc., Reading, Mass, Chapter 2, p.34.
- [12] Taha, H. A. (1979): *Operations research an introduction*, Macmillan, New York, USA. Chapter 8, p.258.

- [13] Thie, P. R. (1979): *An introduction to linear programming and game theory*, John Wiley Press, New York, USA, Chapter 6, p.187.
- [14] Villalobos, J. R.; Hogg, G. L. and Griffin, P. M. (2002): *Introduction to integer programming*. Arizona state University and George institute of technology, pp.4-7.
- [15] Wampler, J. F. and Newman, S. E. (1996): *Integer Programming*, the College Mathematics Journal. Vol. 27, No. 2, pp. 95-100.
- [16] Williams, H. P. (1978): *Model building in mathematical programming*, John Wiley, New York, pp.138-147.
- [17] Wright, S. J. (1999): *Optimization software packages*, Argonne National Laboratory. pp.4-5.

## **Abstract:**

---

This work deals with a new method for solving Integer Linear Programming Problems depending on a previous methods for solving these problems such that Branch and Bound method and Cutting Planes method where this new method is a combination between them and we called it Cut and Branch method, The reasons which led to this combination between Cutting Planes method and Branch and Bound method are to defeat from the drawbacks of both methods and especially the big number of iterations and the long time for the solving and getting of a results between the results of these methods where the Cut and Branch method took the good properties from the both methods.

And this work deals with solving a one problem of Integer Linear Programming Problems by Branch and Bound method and Cutting Planes method and the new method, and we made a programs on the computer for solving ten problems of Integer Linear Programming Problems by these methods then we got a good results and by that, the new method (Cut and Branch) became a good method for solving Integer Linear Programming Problems.

The combination method which we doing in this thesis opened a big and wide field in solving Integer Linear Programming Problems and finding the best solutions for them where we did the combination method again between the new method (Cut and Branch) and the Cutting Planes method then we got a new method with a very good results and solutions.

*A Hybrid method for combined Cutting  
Planes and Branch and Bound for  
Integer Programming Problems*

A Thesis Presented

To

The Council of the College of  
Computers and Mathematical sciences,  
University of Mosul

In partial Fulfillment of the Requirements for the Degree of  
Master of Science in Mathematics

By

**Nawar N. A. Fatohi**

Supervised by

**Prof. Dr. Abbas Younis AL-Bayati**